

تعیین مسیر بهینه شبکه راه‌ها با استفاده از سیستم اطلاعات جغرافیایی (مطالعه موردي: مسیر رودسر - قزوین)

اسماعیل نصیری هنده خاله* - دانشیار رشتۀ جغرافیا و برنامه‌ریزی شهری دانشگاه پیام نور، تهران، ایران
نسرين گنجي - کارشناس ارشد رشتۀ جغرافیا و برنامه‌ریزی شهری دانشگاه پیام نور تهران - ایران

تاریخ دریافت: ۱۳۹۷/۱۲/۲۶ تاریخ پذیرش: ۱۳۹۸/۰۷/۰۳

چکیده

مسیریابی از جمله اقدامات اولیۀ عملیات طراحی یک مسیر به‌شمار می‌رود و به‌علت نقش بسزایی که در چگونگی قرارگیری مسیر در ارتباط با سایر تأسیسات، محیط، و عوارض مجاور خود از یک طرف و تأثیر قابل توجهی که در هزینه‌های اجرایی مسیر از طرف دیگر دارد بایستی بررسی دقیق شود. هم‌زمان با رشد و توسعه پایدار و تحولات اساسی در امور اقتصادی، اجتماعی، و فرهنگی، نقش شبکه راه‌ها به‌عنوان یکی از بخش‌های مهم و زیربنایی در توسعه بیشتر نمایان می‌شود؛ علاوه بر اینکه منابع و استعدادهای بالقوه سوزمین را با رور و زمینه رشد و شکوفایی را فراهم می‌کند. لحاظ‌کردن معیارهای صحیح و جامع در مرحله تعیین مسیر می‌تواند نقش عمدۀ‌ای در کاهش هزینه‌های اقتصادی، افزایش ایمنی، و دسترسی جاده‌ها و حفظ محیط زیست ایفا کند. بدین منظور، در تحقیق حاضر، عوامل متعددی مانند شبیب، ارتفاع، کاربری اراضی، زمین‌شناسی، زمین‌لغزش، فاصله از گسل، فاصله از مراکز شهری برای مسیریابی بهینه در مسیر رودسر در نظر گرفته شده است. لذا، در پژوهش حاضر به تعیین کوتاه‌ترین مسیر در شهر رودسر - قزوین پرداخته شده است. روش تحقیق در این پژوهش توصیفی - تحلیلی بوده و برای تحلیل داده‌ها از نرم‌افزار ArcGIS و از مدل AHP استفاده شده است. با توجه به مسیر بهینه، با استفاده از این روش به‌علت قرارگیری در شبکه مناسب و نزدیکی به مراکز اقتصادی و دوری از گسل انتخاب شد. نتایج به‌دست‌آمده نشان می‌دهد مسیر به‌دست‌آمده از لحاظ مدت زمان و رسیدن به بهینه این مسیر نسبت به مسیر قبلی کوتاه‌تر است و این موضوع سبب کاهش هزینه سوخت و کاهش ترافیک می‌شود.

کلیدواژه‌ها: سیستم اطلاعات جغرافیایی، کوتاه‌ترین مسیر، مسیر بهینه.

مقدمه

در مسیریابی اساسی‌ترین پارامتر یافتن کوتاه‌ترین راه و در حالت ایده‌آل ارتباط پست‌های مبدأ و مقصد با یک خط مستقیم است. زیرا با کوتاه‌شدن مسیر خط مقدار یا تعداد تجهیزات لازم از قبیل یراق‌آلات و فونداسیون از یک طرف و هزینه عملیات اجرایی مانند نقشه‌برداری، زمین‌شناسی، و مکانیک خاک و هزینه‌های آسفالت جاده از طرف دیگر کاهش چشم‌گیری خواهد یافت (میرعبدالهی و همکاران، ۱۳۹۳: ۲). عملکرد راهها به عنوان یکی از ساختارهای زیربنایی در توسعه اقتصاد ملی نیاز به تأکید بیشتری ندارد؛ ولی، با وجود این، توسعه جاده‌هایی با طراحی نامناسب اثرهای منفی گسترده‌ای بر محیط زیست به دنبال خواهد داشت و در برخی موارد آسیب‌ها و اثرهای زیان‌آور توسعه جاده‌ها آن قدر زیاد است که مزایای افزایش ارتباط و دسترسی را خنثی می‌کند. از اثرهای زیست‌محیطی جاده‌ها بر محیط زیست می‌توان به آودگی هوا، صدا، آب‌های سطحی و تغییر سیماها، یا حتی نابودی جوامع محلی در اثر جابه‌جایی اشاره کرد (منوری، ۱۳۸۰: ۵۶). بنابراین، انجام مطالعات گسترده برای تعیین معیارهای مؤثر در انتخاب مسیرهای جاده‌سازی به ویژه معیارهای محیط زیستی در کلیه مراحل طراحی و بهره‌برداری به پیشگیری از وقوع بحران‌های محیط زیستی در آینده، تضمین کارایی مطلوب، کاهش تعارض بین کاربری‌ها، و کاهش هزینه‌های اقتصادی و اجتماعی ناشی از استقرار نامزدین آن منجر می‌شود (موفات و هانکارد، ۱۹۹۸: ۹).

از طرفی، حساس‌بودن راههای ارتباطی از نظر امنیتی، اقتصادی، و اجتماعی اهمیت این موضوع را مضاعف کرده و توجه ویژه به مسیریابی صحیح و بهینه برای احداث راه‌ها بسیار ضروری است. اغلب مسیرهای طراحی‌شده با روش‌های معمول از همه ملاحظات و استانداردهای فنی-مهندسی، اقتصادی، و زیست‌محیطی برخوردار نبوده و این امر به افزایش هزینه‌های احداث مسیرهای ارتباطی منجر شده و علاوه بر آن ممکن است با عبور از نواحی غیرمجاز موجب تخریب محیط زیست شود و مشکلات زیست‌محیطی ایجاد کند. در این راستا، بهره‌گیری از اصول نوین و مبتئی بر سیستم اطلاعات جغرافیایی می‌تواند نقش بسزایی در حل مسئله مسیریابی ایفا کند. در طراحی مسیر به وسیله سیستم اطلاعات جغرافیایی می‌توان عوامل مؤثری چون عوامل فنی-مهندسی، اقتصادی، و زیست‌محیطی را مدل‌سازی کرد و با انجام تحلیل‌های مورد نیاز مسیر بهینه را تعیین نمود (آنتیکانن، ۲۰۱۳: ۹۹۸). محدوده مورد مطالعه در این پژوهش بخشی از استان گیلان و بخشی از استان قزوین است. استان گیلان با داشتن ویژگی‌هایی از جمله کانون‌های کشاورزی کشور، جنگل‌ها، سواحل دریا، تالاب‌ها و رودخانه‌ها، که از بالاهمیت‌ترین زیستگاه‌های جانوری و رویشگاه‌های گیاهی در مقیاس منطقه‌ای و جهانی به شمار می‌رond، دارای طبیعت بسیار شکننده و آسیب‌پذیر در برابر توسعه فعالیت‌های انسان است. حساس‌بودن مسیر ارتباطی رودسر- قزوین از نظر امنیتی، اقتصادی، و اجتماعی اهمیت این موضوع را مضاعف می‌کند و توجه ویژه به مسیریابی صحیح و بهینه جهت احداث مسیر را بسیار ضروری می‌نماید. طراحی مسیر قدیمی با روش‌های معمول فاقد همه ملاحظات و استانداردهای فنی-مهندسی، اقتصادی، و زیست‌محیطی بوده و با عبور از نواحی غیرمجاز موجب تخریب محیط زیست و مشکلات زیست‌محیطی شده است. مسیر قزوین رودسر با توجه به پناهیل‌ها و استعدادهای موجود در محدوده یکی از مسیرهای مهم ارتباطی کشور به شمار می‌آید. شهر رودسر، به عنوان یکی از قطب‌های مهم کشاورزی، و همچنین شهر قزوین یکی از قطب‌های صنعتی کشور است که از اهمیت زیادی برخوردار است. همچنین، موقعیت طبیعی استان گیلان سبب جذب فراوان گردشگران، به خصوص در تابستان‌ها، می‌شود که در مجموع با توجه به این عوامل یادشده ایجاد مسیر حمل و نقل ایمن ضروری است.

با مرور مطالعات مرتبط در این زمینه، در می‌یابیم تاکنون پژوهشی در زمینه تعیین مسیر بهینه جاده‌های شهری انجام نگرفته است و در برخی مطالعات در زمینه مسیر بهینه قطار شهری، خودروهای امدادی، و مسیر بهینه ساخت تأسیسات و

ناوبری پرداخته شده است. در ادامه به برخی از این مطالعات اشاره می‌کنیم. میرعبداللهی و همکاران (۱۳۹۳) در مقاله‌ای با نام «تعیین مسیر بهینه قطار شهری مطالعه موردي شهر اردکان یزد» به این نتیجه رسیده‌اند که می‌توان از روش همپوشانی فازی وزن دهی لایه‌ها برای مسیریابی استفاده کرد. از بین عملگرهای فازی، استفاده از عملگر «جمع» مسیر بهتری را نسبت به عملگر گاما نشان می‌دهد.

ارائه مدل مسیریابی دریایی زمانمند برای بهینه‌سازی زمان سفر با درنظرگرفتن عوامل محیط ناوبری عنوان تحقیقی است که گل‌سفیدی و همکاران (۱۳۹۵) به انجام رسانیدند و به این نتیجه رسیدند که میزان کاهش زمان سفر با نارام‌ترشدن شرایط آب و هوایی محیط ناوبری محسوس‌تر می‌شود. همچنین، در شرایط آب و هوایی مساعد عامل عمق عامل تعیین‌کننده مسیر بهینه است؛ در صورتی که با نامساعدشدن شرایط آب و هوایی تأثیر عوامل آب و هوایی بیشتر از عامل عمق می‌شود.

بازرگان و امیرخربیان (۱۳۹۶) در مطالعه‌ای با نام «مسیریابی بهینه خودروهای امدادی در زمان وقوع حوادث با استفاده از الگوریتم مسیریابی در سیستم اطلاعات جغرافیایی مطالعه موردی: شهر مشهد» به این نتیجه رسیدند که در صورت سالم‌بودن مسیرهای ارتباطی به طور میانگین اورژانس در فاصله زمانی $5/9$ دقیقه و آتش‌نشانی در فاصله زمانی ۱ دقیقه به محل وقوع حوادث (مکان‌های تعیین‌شده) خواهند رسید؛ اما با درنظرگرفتن احتمال خرابی مسیرهای ارتباطی این زمان برای اورژانس $9/9$ دقیقه و برای آتش‌نشانی $7/6$ دقیقه خواهد بود.

گراهام و رویس (۲۰۰۱) در مطالعه‌ای به استفاده از فناوری سیستم اطلاعات جغرافیایی در انتخاب مسیر بزرگراه پرداختند. در این مطالعه، سه محدودیت و هشت مشخصه شناسایی و وزن دهی شد. سپس، با استفاده از نرم‌افزار ادريسی، نقشه مطلوبیت نهایی تهییه شد. محدودیت در نظر گرفته شامل دریاچه‌ها، مناطق شهری، شیب بیش از ۸ درصد بزرگراه‌ها بود که به صورت نقشه‌های دوارزشی نشان دار شد. مشخصه‌ها عبارت بودند از: دریاچه‌ها، جریان‌های آبی، جنگل‌ها، بزرگراه‌ها، جاده‌ها، مناطق شهری و روستایی، و شیب که بر اساس نوع مشخصه و فاصله از جاده مطلوبیت عرصه‌ها ارزیابی و رتبه‌دهی شد.

جاکوب و وانگ (۲۰۰۱) در طراحی مسیر مطمئن برای ترن‌های سریع‌السیر در ایالت مینه‌سوتا امریکا به خوبی توائیسته‌اند با به کارگیری سیستم اطلاعات جغرافیایی پارامترهای زیست‌محیطی را لحاظ کنند. تحقیقات فراوان دیگری نیز در امر مسیریابی به کمک سیستم اطلاعات جغرافیایی انجام شده است که نتایج حاصله را از نظر اقتصادی و اجرایی مقرنون به صرفه ارزیابی کرده‌اند.

موسلينو و همکاران (۲۰۱۲) نیز این نوع مسیریابی را برای خودروهای اورژانس و امداد در موقع بحرانی در ایتالیا انجام دادند. در پژوهش یادشده، با در اختیار داشتن داده‌های ثابت و پویایی ترافیکی، مسیر بهینه‌ای برای خودروی امداد طراحی شد. از مزایای پژوهش انجام‌شده می‌توان تهییه چارچوبی برای محاسبه تغییرات زمان سفر در شرایط مختلف جاده و ساعت مختلف شبانه‌روز را نام برد.

میشاپیل و همکاران (۲۰۱۳) در مقاله دیگری با نام «یک رویکرد تقریب مستمر برای ارزیابی مسیریابی امدادرسانی» به توسعه مدل تقریب مستمر برای حل مشکلات مسیریابی پرداخته‌اند. ایشان یک رویکرد تقریب مستمر پیشنهاد می‌کنند که از مجموع اطلاعات و داده‌ها برای گسترش و توسعه سیاست‌های مسیریابی استفاده می‌کند. این روش نیاز به اطلاعات دقیق و جزئی و نیازهای محاسباتی را کاهش می‌دهد.

زیرو و همکاران (۲۰۱۷) در پژوهش خود به مسیریابی چنددهده، با هدف حمل و نقل مواد خطرناک در شبکه جاده‌ای، پرداختند. هدف آن‌ها کاهش هزینه سفر و کاهش خطرهای فردی و محیطی بوده است. برای دستیابی به

این هدف، از الگوریتم برچسب تنظیم با توابع هزینه فازی استفاده کردند. از مزایای الگوریتم پیشنهادی آن‌ها درنظرگرفتن بده بستانی بین حداقل هزینه و حداقل خطر بر اساس منطق فازی است.

مبانی نظری

نقش GIS در مسیریابی بهینه

سیستم‌های اطلاعات مکانی در طراحی مسیر بهینه سیستمی کارآمد برای تصمیم‌گیری و مشاوره کارشناسان در طراحی مسیر است؛ زیرا سیستم اطلاعات جغرافیایی قابلیت‌های مهمی برای تجهیز و تحلیل اطلاعات، نظارت، پردازش، مدیریت، و برنامه‌ریزی فراهم می‌کند. در طراحی مسیر بهینه به وسیله سیستم اطلاعات جغرافیایی می‌توان عوامل مؤثری همچون عوامل فنی و مهندسی، اقتصادی، و محیط زیستی را مدل‌سازی کرد و با استفاده از الگوریتم‌های موردنیاز مسیر بهینه را تعیین کرد. در طراحی مسیر بهینه به وسیله سیستم اطلاعات جغرافیایی برای کاربردهای مختلفی از جمله راهسازی، خطوط نفت و گاز، خودروهای اورژانس، آتش‌نشانی، و پلیس از الگوریتم‌های کوتاه‌ترین مسیر استفاده می‌شود (ماهینی و همکاران، ۱۳۹۴: ۸۱). مسئله یافتن کوتاه‌ترین مسیر در واقع مسئله یافتن مسیری بین دو رأس (گره) است؛ به گونه‌ای که مجموع وزن یال‌های تشکیل‌دهنده آن کمینه شود. در این حالت رأس‌ها نشان‌دهنده مکان‌ها و یال‌ها نشان‌دهنده بخش‌های مسیر هستند که بر حسب زمان لازم برای طی کردن آن‌ها وزن‌گذاری شده‌اند. از نتایج این الگوریتم‌ها، تصمیم‌گیری‌های مسیریابی در شبکه حمل و نقل شهری شامل استراتژی‌های مؤثر انتخاب مسیر در تطبیق با شرایط ترافیکی و گزینه‌های مختلف طی مسیر برای خودروهای (ذوق‌فاری و کرکه‌آبادی، ۱۳۹۲: ۲۲).

بهینه‌یابی چندهدفه

هنگامی که مسئله بهینه‌یابی شامل بیش از یک تابع هدف است، یافتن یک یا چند پاسخ بهینه را بهینه‌یابی چندهدفه می‌نامند (واسکونسولس و دیاس، ۲۰۱۰: ۶۷). در مسئله بهینه‌یابی چندهدفه، پس از شناسایی مسئله، مجموعه‌ای از متغیرهای تصمیم کشف می‌شود و ضمن توجه به محدودیت‌های مسئله در بهینه‌کردن توابع هدف تلاش می‌شود. از این رو، واژه «بهینه‌یابی» به معنای پیداکردن مجموعه‌ای از پاسخ‌ها یا پاسخی است که از لحاظ همه مقادیر توابع هدف پذیرفتی باشد (کولو، ۲۰۱۸: ۱۰۵).

مدل‌سازی شبکه

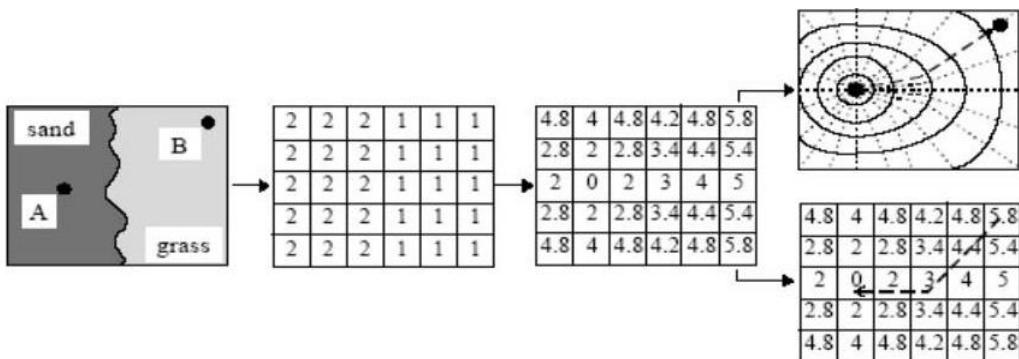
یک شبکه سیستمی از عوارض خطی به هم متصل است. مدل شبکه‌ای نمایشی از داده‌های یک شبکه است. یک مدل شبکه به صورت یک گراف خطی از تعریف اتصالاتی که نشان‌دهنده کانال‌های خطی از جریان است تشکیل می‌یابد (لاپین و همکاران، ۱۹۸۷: ۱۴۱۹). در مدل شبکه، گره‌ها نشان‌دهنده تقاطع ارتباطات است. به عبارت دیگر، یک شبکه از لبه‌ها و گره‌ها تشکیل می‌یابد. گره‌ها تقاطع‌ها هستند و لبه‌ها می‌توانند بخشی از یک مسیر جاده یا یک خط لوله باشند که در شکل ۱ این شبکه نمایش داده شده است. برای یک شبکه، که نشان‌دهنده مدلی از دنیای واقعی است، یک لبه دارای جهت و اندازه مقاومت است. مقاومت هزینه حرکت در یک شبکه و در طول یک لبه است (هاسدال، ۱۹۹۹: ۱۰).

مسیریابی در سیستم‌های اطلاعات مکانی شبکه‌ای

مسئله کوتاه‌ترین مسیر بیش از چهل سال است که در زمینه‌های گوناگون مانند علوم رایانه و حمل و نقل مطالعه شده است. مسئله عام کوتاه‌ترین مسیر نیاز به یک شبکه از پیش تعریف شده دارد. مسئله اصلی تعیین یک یا تعداد بیشتری از کوتاه‌ترین مسیرهای بین یک منبع و مقصد با یک سری خطوط داده شده است (اسمیت و همکاران، ۲۰۱۲: ۷۲). کاهش فاصله بین کاربری‌ها زمینه تأمین بسیاری از نیازهای شهروندان را فراهم می‌کند و در نتیجه کاهش حجم و مسافت

سفرها و دسترسی آسان را سبب می‌گردد (گرازی، ۲۰۱۶: ۶۲۸). الگوریتم مسیریابی در مدل رسترسی شبیه الگوریتم‌های عمل کننده در مدل برداری است؛ اما مدل بنده جهات در شبکه‌های رسترسی به سادگی شبکه‌های برداری نیست. برای یافتن مسیری با کمترین هزینه، نخست باید روی یک سطح با هزینه تجمعی حرکت کرد که این سطح هزینه یا مقاومت در برابر عبور از یک سلول به سلول دیگر را به صورت تجمعی نشان می‌دهد. برای حرکت روی سطح هزینه باید ارزش‌های متنوع سلول‌های مختلف را با هم ترکیب کرد که کمی پیچیده است؛ اما با نگاشت جبری در سیستم اطلاعات جغرافیایی شبکه‌های محاسبات به خودی خود آسان‌تر می‌شود (تاملین، ۱۹۹۹: ۱۲۰). برای تعیین مسیر بهینه بین دو موقعیت سه مرحله را ارائه کرده‌اند:

۱. ایجاد سطح هزینه یا اصطکاک: سطح هزینه به سطحی می‌گویند که مقدار هر سلول آن بیانگر میزان مقاومت یا هزینه عبور از آن سلول است که نحوه تشکیل این سطح بستگی به معیارهای به کار گرفته شده در تعیین مسیریابی دارد. واحدهای سلولی این سطح می‌تواند هزینه، زمان، مسافت، ریسک، و ... باشد. اما مسئله مهم میزان مقاومت هر سلول است که با میزان ارزش آن سلول مشخص می‌شود (کالیشون و پیلار، ۲۰۰۰: ۴۹۳).
۲. ایجاد سطح هزینه تجمعی: جای اینکه فاصله واقعی میان دو نقطه محاسبه شود فاصله وزن‌دار میان آن‌ها درنظر گرفته می‌شود و نحوه عملکرد آن بدین صورت است که روی یک شبکه اولیه که هر سلول آن میزان هزینه یا مقاومت حرکت آن سلول را نشان می‌دهد. تابع سطح هزینه تجمعی یک نقطه را به عنوان نقطه منبع و یک سطح هزینه را به عنوان ورودی می‌گیرد و یک شبکه خروجی به وجود می‌آورد که هر سلول این شبکه نشان‌دهنده هزینه حرکت تا سلول منبع است که واحد سلول‌های این شبکه واحد هندسی نیست، بلکه واحد آن واحد هزینه حرکت است (داکلاس، ۱۹۹۴: ۴۰).
۳. طراحی مسیری با کمترین هزینه: سطح هزینه تجمعی که در مرحله قبل ایجاد شد اساس این مرحله برای تعیین مسیر به همه نقاط روی سطح مطالعه است. توابع مسیریابی جست‌وجویی هدایت شده را به صورت گام به گام از نقطه مقصد به سمت مبدأ با استفاده از یک قاعدة تصمیم‌گیری مشخص انجام می‌دهد و این عمل تا زمانی که نیاز باشد تکرار می‌شود. خروجی حاصل از این فرایند ایجاد یک یا چند مسیر از نقطه شروع است. در این مرحله، قاعدة تصمیم‌گیری حرکت به نقاطی با ارزش کمتر است که بر اساس یک تابع جست‌وجو عمل می‌کند و فرایند از سلولی که موقعیت مقصد را روی سطح با هزینه تجمعی نشان می‌دهد شروع می‌شود و به سلول‌های همسایه با کمترین هزینه پیش روی صورت می‌گیرد و فرایند تا زمانی که به نقطه مرجع بررسیم انجام می‌گیرد؛ همه مراحل در شکل ۱ نشان داده شده است (استفانکیس و کاواراتس، ۱۹۹۵: ۳۷۱).



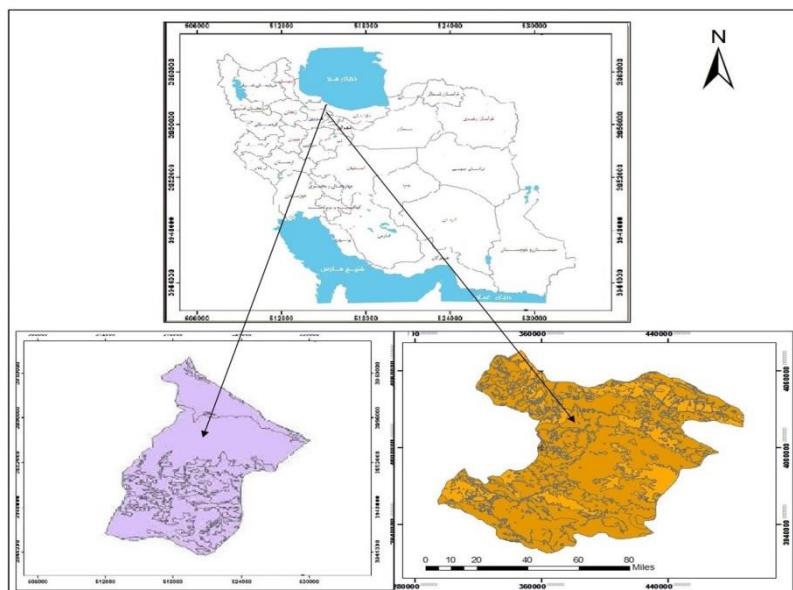
شکل ۱. فرایند تعیین مسیر در مدل رسترسی (استفانکیس و کاواراتس، ۱۹۹۵)

روش پژوهش

تحقیق حاضر از نوع توصیفی- تحلیلی است. نخست از طریق مطالعات کتابخانه‌ای و اسنادی چارچوب‌های تئوریک و ادبیات مسیر و مسیریابی مطالعه شد. در این تحقیق، با بهره‌گیری از آرای کارشناسان و همچنین مطالعه در خصوصیات هندسی و فنی جاده‌ها عوامل مهم در مسیریابی بهینه تعیین شد. لایه‌های رقومی مربوط به کاربری‌های موجود در مسیر رودسر- قزوین از طرح تفصیلی منطقه اخذ شد. داده‌های سایر نقشه‌های کاغذی نیز در محیط نرم‌افزاری اتوکد رقومی و سپس با تبدیل فرمت به فایل‌های شبیه فایل به محیط نرم‌افزاری سیستم اطلاعات جغرافیایی منتقل شد. سپس، با تغییر به فایل‌های راستری، نقشه‌های معیار شامل نقشه‌های ارتفاع (متر)، شبیه (درصد)، فرسایش، قابلیت ارضی، کاربری زمین، خطر زمین‌لغزش تهیه شد. با توجه به وسعت زیاد منطقه، اندازه واحدهای نقشه‌ای (پیکسل‌ها) 200×200 متر انتخاب شد. ذکر این نکته لازم است که نقشه‌های خطر نسبی زمین‌لغزش و نقشه کاربری زمین از نقشه‌های موجود در طرح مجموعه شهری قزوین- رودسر اخذ شد و نقشه‌های ارتفاع و شبیه زمین از مدل رقومی ارتفاعی منطقه به دست آمد. سپس، با مشاهدات و بررسی‌های میدانی، اطلاعات مورد نیاز تکمیل و با تلفیق نقشه‌های موجود و اطلاعات گردآوری شده در محیط نرم‌افزار آرک جی آس تهیه شد. نتایج داده‌های به دست آمده این پژوهش از طریق نرم‌افزارهای اتوکد و آرک مپ و مدل تلفیق مدل تحلیل سلسه‌مراتبی منطق فازی بررسی و تجزیه و تحلیل شده است تا مسیر مورد مطالعه به بهترین وجه ممکن تعیین شود.

موقعیت جغرافیایی محدودهٔ مورد مطالعه

شهر رودسر در کرانهٔ جنوبی دریای خزر با مختصات جغرافیایی 50° درجه و 37° دقیقه تا 49° درجه و 28° دقیقه طول شرقی از نصف‌النهار گرینویچ و 36° درجه و 50° دقیقه تا 38° درجه و 28° دقیقه عرض شمالی واقع شده است. این منطقه از شمال با دریای خزر، از جنوب با استان قزوین، و از شرق با استان مازندران هم‌مرز است. همچنین، دامنهٔ غربی منطقه مورد مطالعه به غرب گیلان و ناحیهٔ مرکزی گیلان متنه می‌شود. این شهر به‌علت نزدیکی به پایتخت و مرکز استان و برخورداری از اقلیم مساعد، به‌ویژه در بهار و تابستان، هم‌جواری با ساحل دریا، جنگلهای انبوه مسیر پُرترددی برای مسافران از شهرهای کرج، قزوین، و تهران است.



نقشه ۱. موقعیت جغرافیایی محدودهٔ مورد مطالعه (سازمان جغرافیایی ارتش، ۱۳۹۰)

بحث و یافته‌ها

در این مرحله نقشه ۱/۲۰۰۰ طرح تفصیلی شهر روسر- قزوین، که در سال ۱۳۹۰ با فرمت DWG توسط سازمان مسکن و شهرسازی تهیه شد، وارد محیط سیستم اطلاعات جغرافیایی شده و به فرمت شیپ فایل تبدیل شده است. در ادامه کلیه عملیاتی که برای آماده‌سازی داده‌ها برای ورود به نرم‌افزار سیستم اطلاعات جغرافیایی انجام شده است معرفی می‌شوند. در این عملیات، هر پردازش شامل یک یا چند ورودی و خروجی است. نوع پردازشی که بر روی داده‌ها اعمال می‌شود به ساختار داده‌های خام ورودی و ساختار داده‌ای مورد نیاز جهت ورود به توابع تجزیه و تحلیل بستگی دارد. ساختار رستری دارای خصوصیاتی همچون ساده‌بودن، امکان اجرای عملیات ترکیب روی داده‌ها به صورت کارا و مؤثر است. بنابراین، این ساختار برای ذخیره‌سازی داده‌های ورودی مدل تلفیقی انتخاب شد. در ادامه لایه‌های نقشه‌ای هر یک از معیارها و زیرمعیارها استخراج و برای اجرای مراحل بعدی وارد پایگاه داده می‌شود. این مرحله شامل رقومی‌سازی و زمین مرجع نمودن لایه‌های اطلاعاتی است. در فرایند تعیین مسیر، اولین مرحله از مراحل عملی تحقیق استخراج لایه‌های اطلاعاتی مورد نیاز است. اطلاعات مربوط به ناحیه مطالعاتی از قبیل جاده‌ها، گسل‌ها، مراکز درمانی، و مساحت هر کدام از کاربری‌ها با فرمت شیپ فایل در مقیاس ۱/۲۵۰۰۰ از شهرداری تهیه و جمع‌آوری شد. پس از تهیه لایه‌های اطلاعاتی، باید همه لایه‌ها زمین مرجع شود و سیستم مختصات جهانی مرکاتور^۱ به آن‌ها اختصاص داده شود و برای اجرای مراحل بعدی وارد پایگاه داده سیستم اطلاعات جغرافیایی شود. از میان معیارهای ذکر شده به دلیل اینکه معیار مورد نظر فاصله از مراکز و پهنه‌های است، باید لایه رستری فاصله از آن‌ها تولید شود و نقشه‌ها جهت تجزیه و تحلیل به فرمت رستری تبدیل شوند که با استفاده از دستورها و توابع اکستنشن تجزیه و تحلیل فضایی^۲ نظری فاصله^۳ و تبدیل رستر به پیکسل^۴ و ... در نرم‌افزار آرک جی آس ای ۱۰,۵ انجام می‌گیرد. در این مرحله برای اجرای مدل در محیط نرم‌افزار سیستم اطلاعات جغرافیایی همه معیارها به فضای رستری منتقل شدن. از آنجا که برای برخی معیارها میزان فاصله مد نظر است، از دستور فاصله اقلیدسی^۵ برای محاسبه فاصله اقلیدسی معیارها استفاده شد. در ادامه نقشه‌های مربوطه ملاحظه می‌شود. در ادامه نقشه‌های مربوطه آورده شده است.

لایه‌های اطلاعاتی جهت تعیین مسیر بهینه

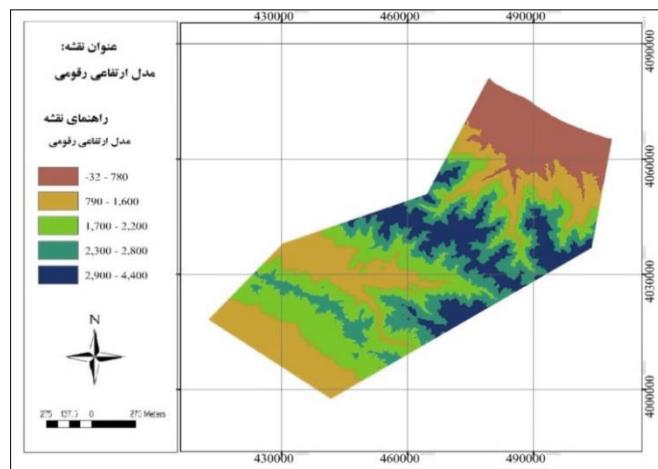
در این مرحله رقومی‌کردن لایه‌های اطلاعاتی مؤثر در تعیین مسیر بهینه انجام می‌شود. عوارض چندضلعی شامل خاک، زمین‌شناسی، فرسایش، و ... عوارض خطی شامل شبکه معاشر و گسل‌ها مشخص شد تا در محیط سیستم اطلاعات جغرافیایی به صورت لایه جداگانه مشخص می‌شود. در ارزیابی چندمعیاری برای دست‌یابی به هدف مشخص، باید شاخص‌هایی را تعریف و معین کرد که بر مبنای آن بتوان به آن هدف مشخص دست یافت. این شاخص را معیار ارزیابی می‌نامند (کرم، ۱۳۸۷: ۹۵). در این تحقیق با بهره‌گیری از آرای کارشناسان و همچنین مطالعه در خصوصیات هندسی و فنی جاده‌ها عوامل مهم در مسیریابی بهینه تعیین شد که در ادامه درباره هر یک از آن‌ها مجزا بحث شده است.

مدل ارتفاعی رقومی (DEM)

در بحث مسیریابی مدل ارتفاعی رقومی منطقه یکی از مهم‌ترین پارامترهای تأثیرگذار در جهت تغییر نمودن حجم عملیات خاکی (خاکبرداری و خاکریزی) و همچنین تأمین خصوصیات هندسی راه مانند فاصله دید، سرعت طرح، حداکثر

1. Universal Transverse Mercator
2. Spatial Analysis
3. distance
4. convert raster to features
5. Euclidean Distance

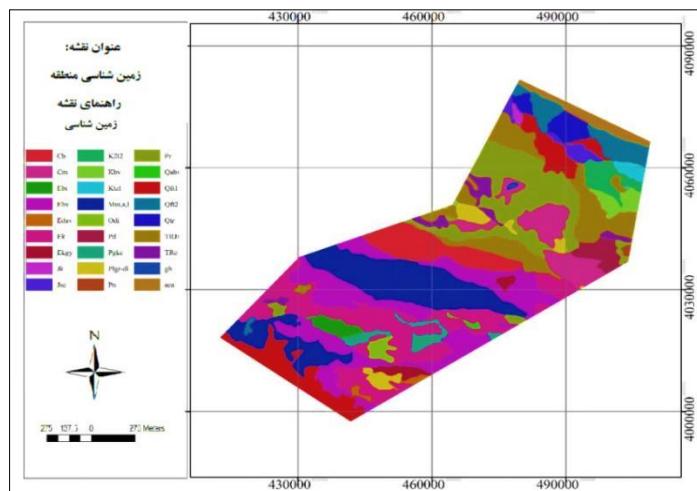
شیب مجاز، و غیره است. بدین منظور، ضروری است تا حد ممکن از عبور مسیر از مناطق با تغییرات ارتفاعی زیاد اجتناب شود. بنابراین، استخراج لایه ارتفاع منطقه می‌تواند در تحلیل مسیریابی نقش بسیار مؤثری داشته باشد.



نقشه ۲. مدل ارتفاعی رقومی (نگارندگان)

نقشه زمین‌شناسی

استحکام زمین و مقاومت خاک در برابر تغییرات کاربری بسیار مهم است. ساخت و ساز باید در مناطقی صورت پذیرد که خاک و واحدهای زمین‌شناسی منطقه توانایی مقاومت و استحکام کافی را داشته باشند. نقشه کاربری اراضی منطقه از نقشه ۱/۱۰۰۰۰۰ تهیه شده است و نقشه کاربری اراضی در نرم‌افزار سیستم اطلاعات جغرافیایی با استفاده از نوار ابزار تبدیل^۱ به فرمت رستری تبدیل شده است.

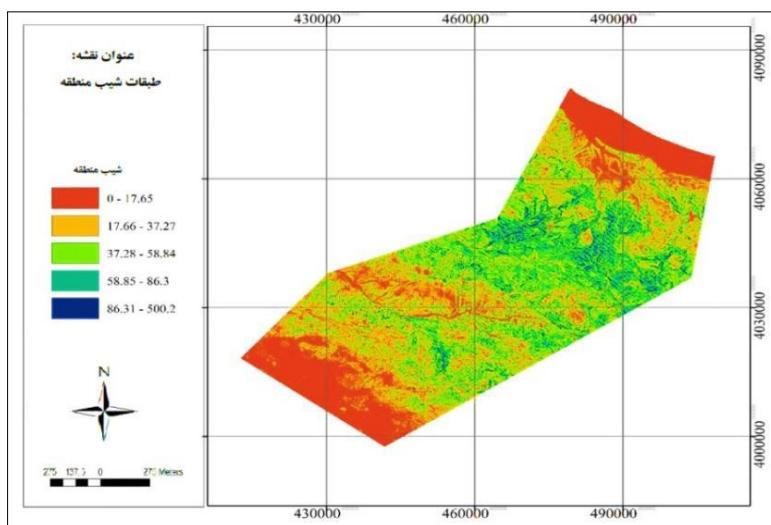


نقشه ۳. زمین‌شناسی منطقه (نگارندگان)

تهیه لایه شیب

یکی از مشخصه‌های مهم در تعیین مسیر راه‌ها شیب زمین است. در مناطق با شیب زیاد نیاز به اجرای عملیات خاکبرداری و خاکریزی و ایجاد تونل به منظور کاهش شیب است. بنابراین، باید تا حد امکان از پهنه‌هایی با شیب زیاد برای عبور مسیر اجتناب شود. به این منظور، برای تهیه نقشه شیب از نقشه مدل رقومی ارتفاعی و با استفاده از قابلیت‌های

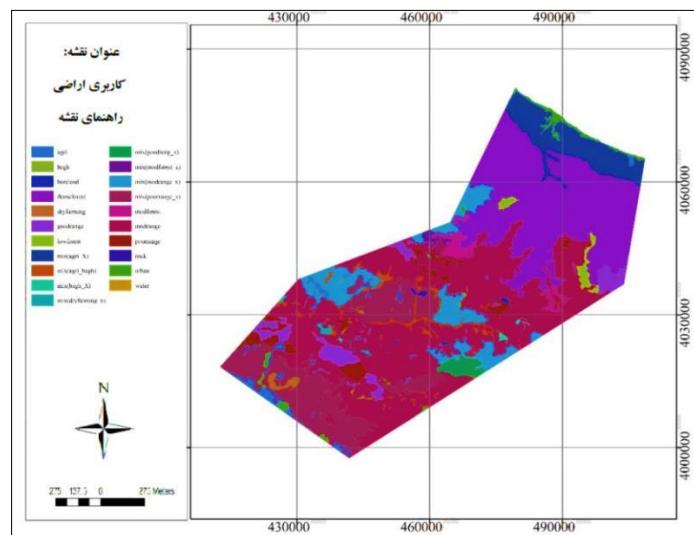
نرم‌افزار سیستم اطلاعات جغرافیایی استفاده شد. این نقشه در پنج کلاس، ۱۷-۰ درجه، ۳۷-۱۷ درجه، ۵۸-۳۷ درجه، ۵۸ درجه بیشتر از ۸۶ درجه با توجه به شکستگی منحنی هیستوگرام تهیه شد.



نقشه ۴. شب منطقه (نگارندگان)

نقشه کاربری اراضی

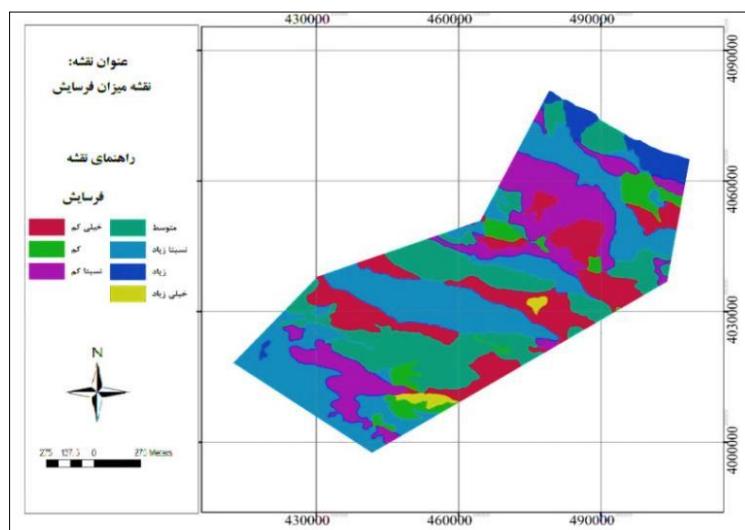
پوشش اراضی یکی دیگر از عوامل کلیدی در تحلیل مسیریابی است. پوشش‌های مختلف به لحاظ اقتصادی و زیستمحیطی ارزش‌های متفاوتی دارند. به عنوان نمونه، عبوردادن جاده‌ها از نواحی جنگلی یا حفاظت‌شده به لحاظ زیستمحیطی بسیار پُرهزینه است. بنابراین، نقشه پوشش اراضی منطقه باید به نحو مطلوب تهیه شود و هر یک از آن‌ها متناسب با معیارهای اقتصادی و زیستمحیطی ارزش‌گذاری شود. در صورتی که مسیر از مناطقی با پوشش گیاهی ضعیف و زمین‌های بایر که ارزش ریالی کمتری دارند عبور کند، مسیر بهینه‌تری خواهد بود. نقشه کاربری اراضی منطقه از نقشه ۱/۲۵۰۰۰ تهیه شده است و نقشه کاربری اراضی در نرم‌افزار سیستم اطلاعات جغرافیایی با استفاده از نوار ابزار تبدیل به فرمت رستری تبدیل شده است.



نقشه ۵. کاربری اراضی منطقه (نگارندگان)

نقشهٔ فرسایش خاک

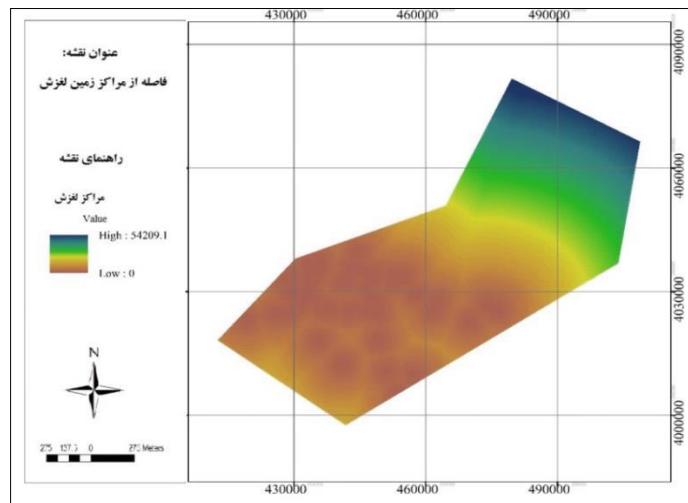
خاک، به عنوان مادهٔ ساختمانی در پروژه‌های مختلف و نیز به عنوان تکیه‌گاهی برای پی‌سازه‌ها، از اهمیت زیادی در مطالعات مسیریابی برخوردار است. به این منظور لازم است تا خاک‌هایی به منظور بیان درجهٔ تناسب آن برای راهسازی طبقه‌بندی شوند. در طبقه‌بندی خاک برای بستر راه، شناسایی محل‌هایی که سطح آب زیرزمینی در آن بالاست و باعث هزینه‌های تعمیرات شده و نگهداری آتی راه را به حداقل رسانده و مشکلات ایجاد می‌کند اهمیت بسیار دارد. زمین‌های سست و ضعیف که نیاز به تقویت برای زیرسازی دارند از اهمیت فوق العاده‌ای برخوردارند. از لحاظ محیط زیستی خاک‌های حساس به فرسایش به شدت تحت تأثیر عملیات احداث راهها قرار می‌گیرند و باید از آن‌ها اجتناب شود. همچنین، عبور مسیر از نواحی باتلاقی یا مجاور تالاب نیاز به زهکشی و تخلیه آب‌های زیرزمینی دارد که این کار آثار نامطلوبی بر وضعیت نواحی تالابی خواهد داشت. بنابراین، از این گونه خاک‌ها هم باید اجتناب شود تا از هزینه‌های سنگین اصلاح مسیر و همچنین آثار نامطلوب محیط زیستی جلوگیری شود. به این منظور، نقشهٔ فرسایش خاک نیز از نقشه‌های ۱/۲۵۰۰۰ مؤسسهٔ مطالعات تحقیقات خاک و آب کشور شناسایی شده است. سپس، این لایه نیز به فرمت رستری تبدیل شده است.



نقشهٔ ع. میزان فرسایش خاک‌ها (نگارندگان)

نقشهٔ مناطق لغزش خیز

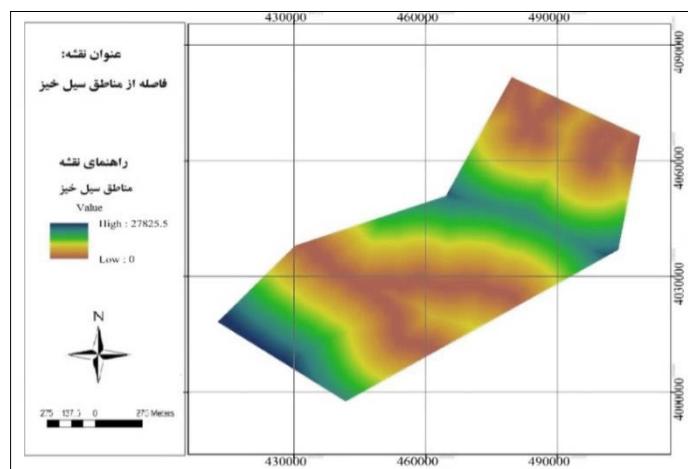
خطر وقوع لغزش یکی از معضلات طبیعی است که همواره در کمین جاده‌ها و مناطق مسکونی به خصوص در مناطق پُرباران است. مسیر نهایی می‌بایست تا حد امکان از مناطق لغزش خیز فاصله داشته باشد. این لایه نیز با استفاده از دستور فاصله و سپس دستور طبقه‌بندی¹ در نرم‌افزار سیستم اطلاعات جغرافیایی نقشهٔ فاصله از مناطق لغزشی تهیه شده است.



نقشه ۷. مراکز زمین لغزش (نگارندگان)

نقشه خطر سیل

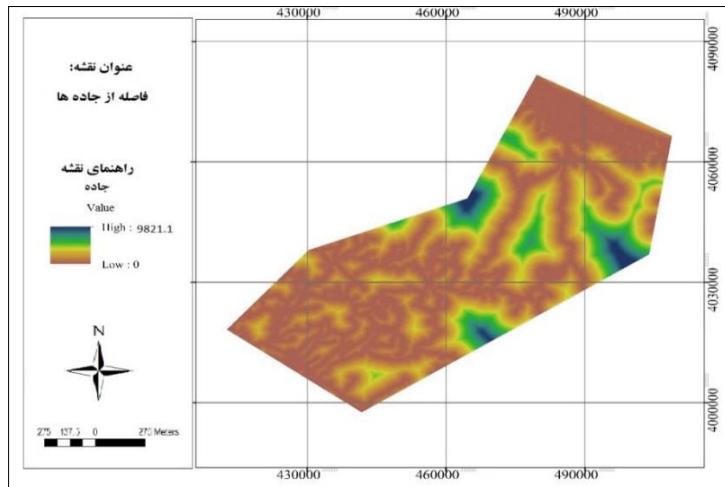
عبور مسیرهای حمل و نقل از رودخانه منجر به احداث پل‌ها و ابنيه‌ها می‌شود و در نتیجه سبب افزایش هزینه‌ها می‌شود. احتمال آب‌گرفتگی در راه و تخریب و بروز حادثه می‌شود. نقشه خطر سیل بر روی رودخانه‌های منطقه از نقشه ۱/۲۵۰۰۰ تهیه شده است و با استفاده از دستور فاصله در نرم‌افزار سیستم اطلاعات جغرافیایی، نقشه فاصله از آبراهه‌های باخطر سیل تهیه شده است.



نقشه ۸. فاصله از مناطق سیل خیز (نگارندگان)

نقشه راه‌ها

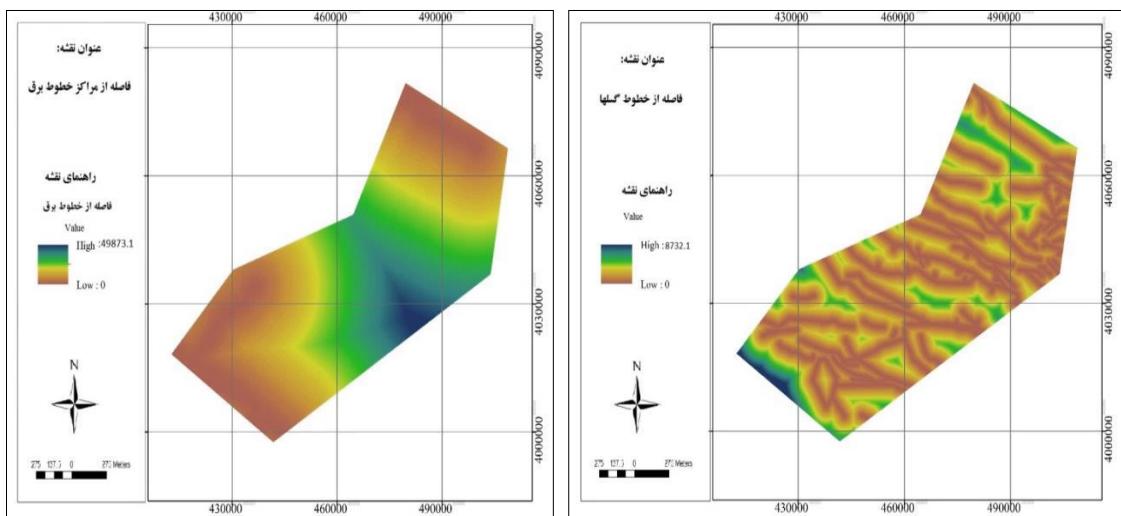
در ارتباط با معیار فاصله از راه، کم کردن تعداد تقاطع‌ها یا جاده‌ها و راه‌های موجود، علاوه بر اینکه هزینه‌های ساخت را افزایش می‌دهد، باعث بالارفتن امنیت عبور و مرور می‌شود. نقشه فاصله از راه‌های موجود محدوده مورد مطالعه ۱/۲۵۰۰۰ استخراج شده است و با استفاده از دستور فاصله در نرم‌افزار سیستم اطلاعات جغرافیایی نقشه فاصله از راه‌ها تهیه شده است.



نقشه ۹. فاصله از جاده‌ها (نگارندگان)

نقشه فاصله از گسل و فاصله از خطوط انتقال نیرو

نقشه حریم فاصله از گسل از روی نقشه زمین‌شناسی منطقه مورد مطالعه مشخص و در نرم‌افزار رقومی شد و به منظور تجزیه تحلیل استفاده شد. مسیر نهایی می‌بایست تا حد امکان از گسل‌های موجود در منطقه فاصله داشته باشد تا از بروز خطرهای احتمالی جلوگیری کند. برای نقشه خطوط انتقال نیرو نیز در مقیاس ۱/۲۵۰۰۰ از شرکت انتقال برق استان گیلان تهیه شد. سپس، برای همه خطوط انتقال متوسط حریم ۱۱/۹ متری اعمال شد.

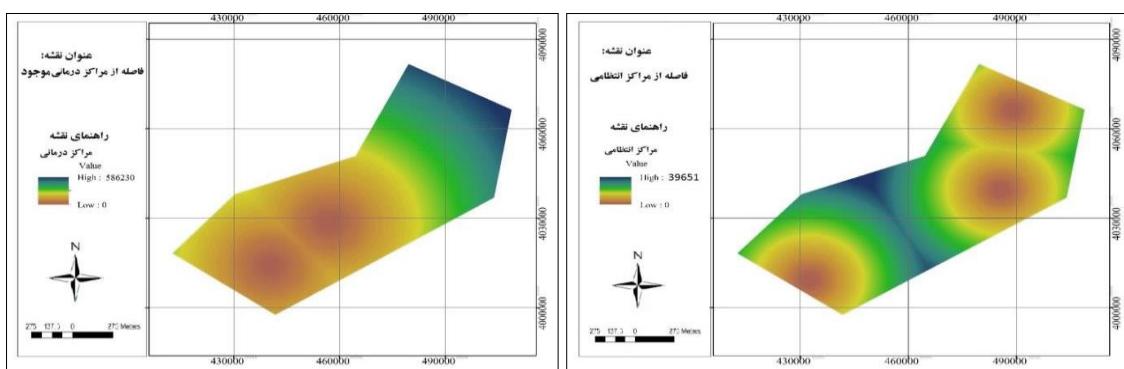


نقشه ۱۱. فاصله از خطوط برق (نگارندگان)

نقشه ۱۰. فاصله از گسل‌ها (نگارندگان)

نقشه فاصله از مراکز درمانی و پلیس

امنیت مسافران در جاده‌ها از مسائل قابل توجهی است که باید به آن توجه شود. عمدۀ مراکز پلیس و درمانی در نزدیک مناطق مسکونی واقع شده و امنیت مسافران راه را تأمین می‌کنند. بنابراین، مسیر انتخاب شده هرچه به این مراکز نزدیک‌تر باشد بهتر است. نقشه فاصله از مراکز درمانی و پلیس در ادامه آورده شده است.

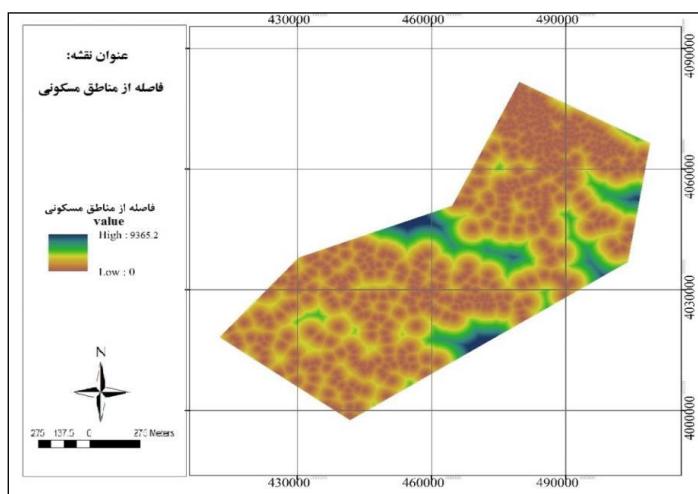


نقشه ۱۳. فاصله از مراکز درمانی (نگارندگان)

نقشه ۱۲. فاصله از مراکز انتظامی (نگارندگان)

نقشه مناطق مسکونی

یکی از عوامل توسعه مراکز جمعیتی دسترسی آن‌ها به راه‌های ارتباطی است. بنابراین، راه‌های ارتباطی تا حد ممکن باید به مراکز جمعیتی نزدیک باشند. این لایه نیز با استفاده از دستور فاصله و سپس دستور طبقه‌بندی در نرم‌افزار سیستم اطلاعات جغرافیایی، نقشه فاصله از مناطق مسکونی تهیه شده است.

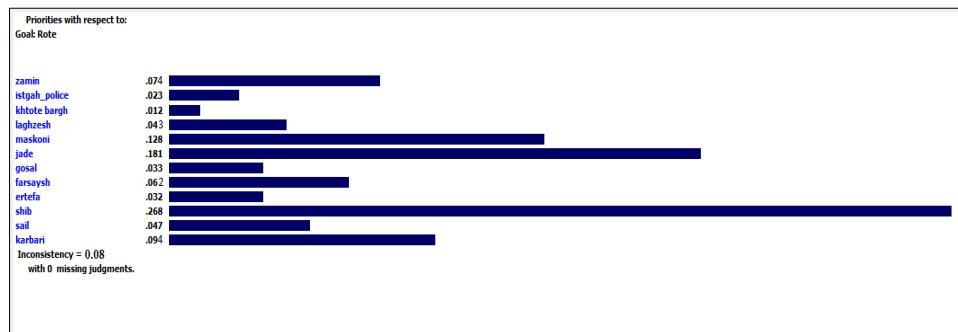


نقشه ۱۴. فاصله از مناطق مسکونی (نگارندگان)

وزن دهنده فاکتورها

پس از انتخاب معیارهای مؤثر در تعیین مسیر بهینه جهت ترکیب آن‌ها با یکدیگر به صورت لایه‌های اطلاعاتی باید وزن هر یک از معیارها متناسب با اهمیت آن‌ها متناسب با یکی از روش‌های وزن دهی مشخص شود. با توجه به اینکه در بین معیارهای انتخاب شده برخی کمی و برخی کیفی‌اند، باید از روشی استفاده کرد که بتوان معیارهای کمی را با کیفی مقایسه و وزن دهی کرد، که این از مشکلات وزن دهی در مسائل تصمیم‌گیری چندمعیاره است. وزن داده شده به صورت یک عدد در ارزیابی دخالت داده می‌شود که این عدد بیانگر اهمیت نسبی آن معیار نسبت به سایر معیارهای است. در این تحقیق برای وزن دهی به معیارها از روش تحلیل سلسله‌مراتبی استفاده شده است. شیوه تحلیل سلسله‌مراتبی را ساعتی در سال ۱۹۷۷ پایه‌گذاری کرد (ساعتی، ۱۹۸۰: ۳). اساس روش بر انجام مقایسات زوجی و تعیین میزان ارجحیت عناصر بر یکدیگر نسبت به معیارهای مورد نظر است و برای حل مسائل ارزش‌یابی چندمعیاره و تعیین اولویت چندگرینه‌ها با توجه به معیارهای مورد نظر به کار می‌رود (چانگ و همکاران، ۲۰۰۷: ۳۱۱). کاربرد فضایی این مدل در قالب سیستم اطلاعات جغرافیایی در نوار ابزار الحاقی به نرم‌افزار سیستم اطلاعات جغرافیایی به کار گرفته شد (برتولینی و برگالیا،

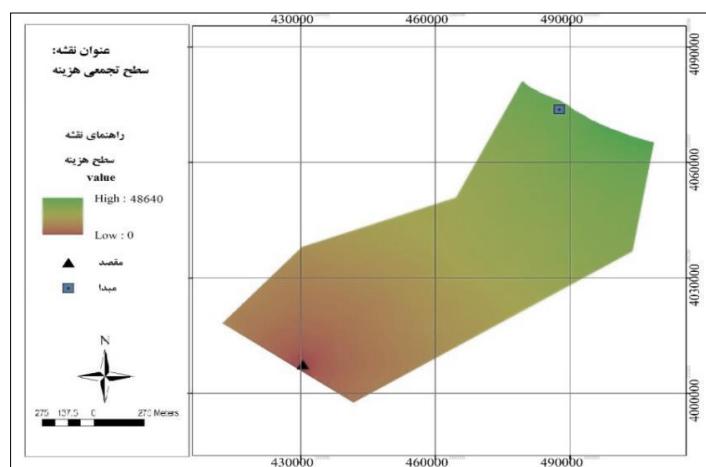
۲۰۰۶: ۴۲۳). هدف این قسمت تحقیق نیز بیان میزان کارایی این مدل در تعیین مسیر بهینه است. در ای اج پی عناصر هر سطح نسبت به یکدیگر به صورت زوجی (دوبهدوی) مقایسه و وزن دهی می‌شوند. مقایسه و وزن دهی به عناصر در یک ماتریس $K \times K$ ثبت می‌شود (در این بررسی یک ماتریس 5×5 برای سطح ۲). مقایسه زوجی به صورت ارزش‌گذاری عنصر سطر نسبت به عنصر ستون انجام می‌گیرد و برای ارزش‌گذاری نیز معمولاً از یک مقیاس فاصله‌ای از ۱ تا ۹ استفاده می‌شود. هر چه مقدار ارزش داده شده بیشتر باشد نشان دهنده اهمیت و ارجحیت بیشتر عنصر سطحی نسبت به عنصر ستونی است؛ به طوری که ارزش ۹ بیانگر کاملاً مرجح یا کاملاً مهمتر و ارزش یک بیانگر با ارجحیت و اهمیت یکسان است. ذکر این نکته لازم است که ماتریس مقایسه زوجی یک ماتریس معکوس است؛ بدین معنی که اگر ارزش مقایسه‌ای عنصر سطحی a نسبت به عنصر ستونی b معادل ۹ باشد، ارزش مقایسه‌ای عنصر سطحی b نسبت به عنصر ستونی a برابر $1/9$ خواهد بود (کرم، ۱۳۸۷: ۳۵). پس از تهیه پرسشنامه و نظرخواهی از کارشناسان مربوطه وزن نهایی معیارهای استفاده شده در نرم‌افزار اکسپورت چویس^۱ به دست آمد که در ادامه ملاحظه می‌شود.



شکل ۲. وزن نهایی معیارها

ایجاد سطح هزینه

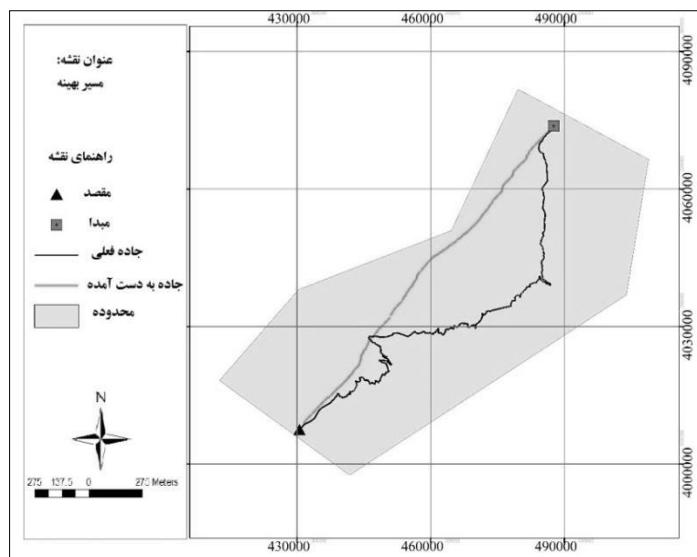
برای تولید این سطح، همان طور که در شکل زیر دیده می‌شود، نیاز به یک سطح به نام سطح هزینه و یک یا چند نقطه به عنوان منبع یا نقاط شروع است. در این لایه، ارزش هر پیکسل نشان‌دهنده مجموع هزینه یا ارزش بین نقطه ابتدایی و پیکسل مورد نظر است که هر چقدر ارزش پیکسل بزرگ‌تر باشد آن پیکسل اعتبار کمتری جهت عبور مسیر دارد.



نقشه ۱۵. ایجاد سطح هزینه (نگارندگان)

مقایسه مسیر قبلی و انتخاب مسیر بهینه

پس از طراحی مسیر به وسیله جی آی اس هر مسیر باید از نظر میزان رعایت مشخصه‌های محیط زیستی نسبت به سایر مسیرها ارزیابی شود تا بتوان مسیری را که آسیب محیط زیستی کمتری وارد می‌کند به عنوان مسیر بهینه انتخاب کرد. انتخاب مسیر بهینه از بین مسیرهای طراحی شده درواقع نوعی تصمیم‌گیری چندمعیاره بهشمار می‌رود که در آن هدف تصمیم‌گیری انتخاب مسیر بهینه است و معیارهای انتخاب مسیر بهینه شامل مقدار شبیه مسیر، جنس زمین محل عبور مسیر، نوع خاک محل عبور مسیر، تعداد تقاطع مسیر با رودخانه‌ها، نوع پوشش اراضی محل عبور مسیر در منطقه‌اند. از آن جا که تصمیم‌گیری در مورد انتخاب مسیر بهینه موضوع بسیار مهمی است و بروز خطا ممکن است باعث ضررهای جبران ناپذیری شود، نیاز به اتخاذ روش‌های منطقی و مناسب برای انتخاب گزینه بهینه و تصمیم‌گیری صحیح است. در این تحقیق از فرایند تحلیل سلسله‌مراتبی، که پروفسور ساعتی در سال ۱۹۸۰ آن را مطرح کرد، استفاده شده است. این فرایند یکی از جامع‌ترین روش‌های طراحی شده برای تصمیم‌گیری با معیارهای چندگانه است. در این روش نخست باید مسئله به صورت سلسله‌مراتبی به اجزای کوچک‌تر تقسیم شود. این اجزا شامل تعیین هدف، معیارها، و گزینه‌های است. سپس، با استفاده از روش مقایسه زوجی وزن هر گزینه به دست می‌آید و گزینه برتر انتخاب می‌شود (قدسی‌پور، ۱۳۷۹: ۳۱). در این مرحله، تابع مسیریابی از نقطه انتهایی جستجو جو را شروع می‌کند و با استفاده از یک پنجره 3×3 همسایه‌های اطراف هر پیکسل را جستجو می‌کند. پیکسلی که کمترین هزینه را دارد انتخاب می‌شود و به همین منوال فرایند مسیریابی تا رسیدن به نقطه ابتدایی مسیر به صورت تکرار ادامه می‌باید و درنهایت مسیر مورد نظر طراحی می‌شود. این مرحله از مسیریابی در نرم‌افزار سیستم اطلاعات جغرافیایی و با ابزار مسیر هزینه^۱ انجام پذیرفت.



نقشه ۱۶. تعیین مسیر بهینه (زنگارندگان)

با توجه به شکل ۱۶، در صورت احداث مسیر پیش‌بینی شده، اولاً با احداث کامل جاده و آسفالت مناسب آن از جاده قزوین- رودسر مسافتی که مسافران قصد سفر از شهرهای تهران، قزوین، و ... به شهرهای شرق استان گیلان و شهرهای غرب استان مازندران را دارند حدود ۱۰۰ کیلومتر کمتر می‌شود. در این راستا کاهش هزینه‌های مرتبط، صرفه‌جویی در وقت، کاهش بار ترافیک بزرگراه قزوین به منجیل و رشت، و ... به طور چشم‌گیری مؤثر است. با احداث

1. Cost Path

این راه منطقهٔ شرق گیلان و حتی غرب مازندران و خصوصاً منطقهٔ محروم رودسر از بن‌بست خارج شده و شاهد پیشرفت چشم‌گیر خواهد بود. جنبهٔ دیگر اهمیت این راه ایجاد جاذبهٔ گردشگری و اکوتوریسم است؛ زیرا در طول مسیر از مناطق بسیار بکر و دست‌نخورده و زیبا عبور می‌کند و خود راه می‌تواند جاذبهٔ گردشگری باشد. با احداث مسیر پیش‌بینی شده جادهٔ قزوین–رودسر با مشخصات راه اصلی و با عرض ۱۱/۲۰ متر و ۱۵۴ کیلومتر مسافت نخستین راه ارتباطی کشور به شرق استان گیلان با مسافت کوتاه خواهد بود.

جدول ۱. ارزیابی معیارها در مسیر پیشنهادی

مسیر پیشنهادی	معیارهای به کار گرفته در طراحی
%۳	متوسط شب
اراضی کشاورزی	کاربری غالب مسیر
تراس‌های قدیمی	زمین‌شناسی
(VI)	متوسط فرسایش خاک
۳۰-۴۰	متوسط عمق آب زیرزمینی
۲	تعداد عبور از خطوط نیرو
۵	تعداد عبور از راه
۱	تعداد عبور از رودخانه
۲	تعداد عبور از گسل

نتیجه‌گیری

مسیر کم‌هزینه مسیری است که در آن همه عوامل تأثیرگذار اعم از هزینهٔ احداث، تأمین اینمی و دسترسی به جاده، و رعایت مسائل زیست‌محیطی درنظر گرفته شود. به‌منظور ساخت هر گونه راه جدید، اولین قدم این است که یک مسیر بهینه انتخاب شود. عاقلانه است که همیشه بهترین مسیر با حداقل هزینه انتخاب شود. برای تعیین یک مسیر غالباً نیاز است که چندین معیار ارزیابی شود و از آنجا که در فرایند مسیریابی پارامترهای کمی و کیفی مختلفی نقش دارند که عملاً از هم مستقل نیستند و روی هم تأثیر متقابل دارند، لازم است از روش ارزیابی چندمعیاره به عنوان یکی از روش‌های پشتیبان تصمیم‌گیری استفاده شود که در این تحقیق با استفاده از قابلیت‌های سیستم اطلاعات جغرافیایی در ساخت پایگاه داده و انجام تجزیه و تحلیل‌های مختلف روی آن امکان دخالت همهٔ پارامترهای مؤثر در تعیین مسیر بهینه فراهم شد. به‌منظور تعیین مسیر بهینه از ۱۲ معیار شامل زمین‌شناسی، ایستگاه‌های پلیس، خطوط انتقال نیرو، زمین‌لغزش، مناطق مسکونی، فاصله از جاده، فاصله از گسل، فرسایش، ارتفاع، شب، سیل، کاربری اراضی استفاده شد. بر اساس بررسی‌های انجام‌شده، مشخص شد جادهٔ طراحی شده به میزان کمتری از موانع نسبی نظیر رودخانه‌ها، نواحی شهری و روستایی عبور می‌کند و از همهٔ مناطق حساس محیط زیستی دوری می‌کند. در نتیجه، هزینهٔ کل، که حاصل جمع هزینهٔ لایه‌های مختلف اطلاعاتی است، به دلیل رعایت حریم‌ها و کاهش اثرهای نامطلوب محیط زیستی کمتر است. همچنین، با توجه به همهٔ مسیرها می‌توان گفت محدودیت‌ها مخصوصاً پراکنش آن‌ها نقش مهمی در تعیین مسیر ایفا می‌کند و به عبارتی اصلی‌ترین نقش را دارد و محدودهٔ مسیر بر اساس این عوامل محدود کننده و با درنظر گرفتن کوتاه‌ترین فاصله تعیین می‌شود. همسو با نتایج پژوهش، ماهینی و همکاران (۱۳۹۴) بر آن‌اند که جادهٔ طراحی شده به میزان کمتری از موانع نسبی نظیر رودخانه‌ها، نواحی شهری و روستایی عبور می‌کند و از همهٔ مناطق حساس محیط زیستی دوری می‌کند. در نتیجه، هزینهٔ کل، که حاصل جمع هزینهٔ لایه‌های مختلف اطلاعاتی است، به دلیل رعایت

حریم‌ها و کاهش اثرهای نامطلوب محیط زیستی کمتر است. همسو با نتایج پژوهش، میرعبداللهی و همکاران (۱۳۹۳) بر آن‌اند که مسیرهای طراحی شده به شیوه خودکار از لحاظ محیط زیستی به مراتب قوی‌تر از مسیرهای طراحی شده با روش دستی است. همسو با نتایج پژوهش، گل سفیدی و همکاران (۱۳۹۵) برآن‌اند که در تعیین مسیر احداث شده به عواملی مانند فاصله از خطوط گسل و رودخانه‌ها، دسترسی به مراکز جمعیتی و توپوگرافی توجه بیشتری شده و مسیر حاصل از اعمال وزن‌دهی دانش پایه وضعیت مناسب‌تری در تأمین معیارهای مختلف نسبت به مسیر احداث شده به روش دستی را دارد.

پیشنهاد می‌شود اثرهای مختلف احداث ساختارها بر محیط زیست همچون میزان تأثیر قطعه‌قطعه شدن زیستگاه‌ها به صورت کمی محاسبه شود تا درک صحیحی به مدیران و برنامه‌ریزان در استفاده از روش‌های مسیریابی خودکار به منظور جاده‌سازی دهد. همچنین، پیشنهاد می‌شود در کنار پارامترهای لحاظشده در این تحقیق، به پارامترهای پدافند غیرعامل نیز توجه ویژه‌ای شود. همچنین، با در نظر گرفتن این موضوع که اغلب زیرساخت‌ها و شهرک‌های صنعتی در حریم جاده‌ها ایجاد می‌شوند، بهتر است طی یک فرایند آمایش مکان‌هایی که مستعد احداث چنین زیرساخت‌هایی می‌باشند شناسایی و فاصله از این مناطق نیز به عنوان یک معیار در نظر گرفته شود.

منابع

۱. بازرگان، مهدی و امیرفخریان، مصطفی، ۱۳۹۶، مسیریابی بهینه خودروهای امدادی در زمان وقوع حوادث با استفاده از الگوریتم مسیریابی در GIS مطالعه موردی: شهر مشهد، فصل نامه تحقیقات جغرافیایی، س ۳۲، ش ۳، صص ۵۱-۳۵.
۲. ذوالفاری، اکرم و کرکه‌آبادی، زینب، ۱۳۹۲، مسیریابی هوشمند اکیپ‌های امدادی با استفاده از الگوریتم تئوری بازی‌ها نمونه موردی: شهر سمنان، فصل نامه مهندسی حمل و نقل، س ۵، ش ۱، صص ۳۲-۱۹.
۳. سازمان جغرافیایی ارشد، ۱۳۹۰، نقشه استان گیلان و قزوین.
۴. قدسی‌پور، حسن، ۱۳۷۹، مباحثی در تصمیم‌گیری چندمعیاره، فرایند تحلیل سلسله‌مراتبی، تهران: انتشارات دانشگاه امیر کبیر.
۵. کرم، عبدالامیر، ۱۳۸۷، تحلیل تناسب سرزمین برای توسعه کالبدی در محور شمال غرب شیراز با استفاده از رویکرد ارزیابی چندمعیاره در محیط GIS، فصل نامه پژوهش‌های جغرافیایی، ش ۳۸، ش ۳، صص ۹۳-۱۰۶.
۶. کرم، عبدالامیر ۱۳۸۷، کاربرد روش فرایند تحلیل سلسله‌مراتبی در ارزیابی زمین برای توسعه کالبدی بر پایه عوامل طبیعی (مطالعه موردی: مجموعه شهری شیراز، نشریه علوم جغرافیایی، دوره ۸، ش ۱۱، صص ۳۳-۵۴).
۷. گل‌سفیدی، مجید؛ کریمی‌پور، فرید و شریفی، محمدعلی، ۱۳۹۵، ارائه مدل مسیریابی دریابی زمانمند جهت بهینه‌سازی زمان سفر با درنظر گرفتن عوامل محیطی ناوبری، فصل نامه علوم و فنون تقسیمه‌برداری، دوره ۵، ش ۴، صص ۲۵۵-۲۶۸.
۸. ماهینی، سلمان؛ عابدیان، عبدالرسول؛ علیزاده، سحر و خراسانی، افسین، ۱۳۹۴، استفاده از الگوریتم کوتاه‌ترین مسیر در مسیریابی جاده‌ای در شهرستان‌های کردکوی، بندرگز، و گلوگاه، فصل نامه آمایش جغرافیایی فضای، س ۵، ش ۱۵، صص ۷۷-۹۰.
۹. منوری، سید مسعود، ۱۳۸۰، کاربرد ارزیابی سریع اثرات در پژوهه‌های توسعه، مجموعه مقالات نخستین همایش بین‌المللی ارزیابی اثرات زیست‌محیطی در ایران، سازمان حفاظت محیط زیست، معاونت محیط زیست انسانی و برنامه عمران ملل متحد، صص ۵۴-۶۶.
۱۰. ، کمال؛ اردکانی، علی و کرمی، جلال، ۱۳۹۳، تعیین مسیر بهینه قطار بین شهری یزد-اردکان با استفاده از منطق فازی، نخستین همایش مدل‌های پیشرفته تحلیل فضایی، دانشگاه آزاد یزد، اسفندماه، صص ۱۱-۱.
11. Antikainen, H., 2013, Using the Hierarchical Pathfinding A* Algorithm in GIS to Find Paths through Rasters with Nonuniform Traversal Cost, *ISPRS Int. J. Geo-Inf.*, Vol. 2, No. 12, PP. 996-1014.
12. Army Geographical Organization, 2011, Gilan and Qazvin Province Map.
13. Bazargan, Mehdi and Amir-Fakherian, Mostafa, 2018, Optimum Routing of Emergency Relief Vehicles at the Time of Accidents Using a Routing Algorithm in GIS Case Study: Mashhad City, *Geographical Survey Quarterly*, Thirty-Second Year, No. 3, PP. 35-51.
14. Bertolini, M. and Braglia, M ., 2006, Application of the AHP methodology in making a proposal for a public work contract, *International Journal of Project Management*, Vol. 24, No. 5, PP. 422-430.
15. Chang, K.F.; Chiangb, C.M. and Chouc, P.C., 2007, Adapting aspects of GB Tool 200` searching for suitability in Taiwan, *Building and Environment*, Vol. 16, No. 42, PP. 310-316.
16. Coello, C.A., 2018, *Evolutionary Algorithms for Solving Multi-Objective Problems*, Springer Science, Business Media, LLC, P. 105.
17. Collischon, W. and Pillar, J.V., 2000, A direction dependent least cost path algorithm for roads and canals, *International Journal of Geographic Information System*, Vol. 12, No.18, PP. 491 -508.
18. Douglas, D.H., 1994, Least Cost Path in GIS using accumulated cost surface and slope line, *Journal of HIG*, Vol. 3, No.12, PP. 37-51.
19. Ghodsiour, Hasan, 2000, *Issues in Multi-criteria Decision Making, Analytical Hierarchy Process*, Tehran: Amir Kabir University Press.

20. Golfa Sefidi, Majid and Farid Karimipour and Mohammad Ali Sharifi, 2016, Presenting a Time-Based Maritime Navigation Model for Optimizing Travel Time, Considering the Environmental Factors of Navigation, *Quarterly Journal of Science and Technology Mapping*, Vol. 5, No. 4, PP. 255-268. .
21. Graham, S. and Royce, P., 2001, the use of GIS technology in highway routeselection, <http://www.uoguelph.ca/geography/filetran/geog 4480-w2001/group>.
22. Grazi, F.J., 2016, Spatial organization, Transport, and climate change, comparing instrument of spatial planning and policy, *Sciencedirect, Ecological economic*, Vol. 21, No. 67, PP. 625-639.
23. Husdal, J., 1999, *How to make straight line square*, Thesis for the MSc at University of Leicester, Thesis-MSc-in-GIS, PP.1- 73.
24. Jacobs, E. and Young, G., 2001, Routing a high speed Railway: A GIS Approach, http://www.uoguelph.ca/geography/filetran/geog4480_w2001/group11/index.htm.
25. Karam, Abd ol-Amir, 2008, Analysis of Land Suitability for Autonomous Development in the Northwest Shiraz Axis Using the Multi-criteria Evaluation Approach in the GIS Environment, *Journal of Geographical Research*, Vol. 38, No. 3, PP. 93-106.
26. Karam, Amir, 2008, Application of Analytical Hierarchy Process Analysis Process in Land Evaluation for Physical Development Based on Natural Factors (Case Study: Shiraz Urban Collection, *Geographic Sciences*, Vol. 8, No. 11, PP. 54-33.
27. Lupien, A.E.; Moreland, W.H. and Dangermond, J., 1987, Network analysis in GIS. *Photogrammetric Engineering and remote sensing*, Vol. 53, No. 21, PP. 1417-1421.
28. Mahini, Salman and Abdolrasol Abedian and Sahar Alizadeh and Afshin Khorasani, 2015, using the shortest route algorithm for road routing in Kurdokwai, Bandar Gaz and Golghah, *Quarterly Journal of Geographic Space*, Vol. 5, No. 15, p. 90-77.
29. Michael, H.; Karen, R. and Smilowitz, B.B., 2013, A continuous approximation approach for assessment routing in disaster relief, *Transportation Research*, Part B, Vol. 50, No. 17, PP. 20-41.
30. Mir-Abdollahi, Kamal; Ardashri, Ali and Karami, Jalal, 2014, Determination of optimal Yazd-Ardakan interurban train route using fuzzy logic, *first conference on advanced models of spatial analysis*, Yazd Azad University, March-March, PP.1-11
31. Moffat, T. and Hankard, P., 1998, Strategic ecological assessment of road development, <http://www.cis-web.org.uk/downloads/casestudy2.pdf>. PP. 9-16.
32. Monavari, Seyyed Masoud, 2001, Application of Rapid Impact Assessment in Development Projects, *Proceedings of the First International Conference on Environmental Impact Assessment in Iran*, Environmental Protection Agency, Human Environment and Human Development Unit, United Nations Development Program, PP. 54-66.
33. Musolino, G.; Antonio, P.; Rindone, C. and Vitetta, A., 2012, Travel time forecasting and dynamic routes design for emergency vehicles, *Procedia - Social and Behavioral Sciences*, Vol. 87, No. 32, PP. 193-202.
34. Saaty, T.L., 1980, *The Analytic Hierarchy Process*, McGraw, New York.
35. Smith, M.; Goodchild, M. and Longley, P., 2012, *Geospatial Analysis*, Matador.
36. Stefanakis, E. and Kavouras, M., 1995, Determination of the optimum path on the earth surface, *proc 17th International Cartographic Association Conference*, Spain, PP. 268-282.
37. Tomlin, D., 1999, Geographic information Systems and Cartographic Modeling, *Prentice-Hall Inc.*, New Jersey, PP. 119-122.
38. Vasconcelos, J.A. and Dias, A.H.F., 2010, Multiobjective Genetic Algorithms Applied to Solve Optimization Problems, *Transactions on Magnetics*, Vol. 14, No. 5, PP. 58-71.

39. Zero, L.; Bersani, C.; Paolucci, M. and Sacile, R., 2017, Multi-Objective Shortest Path Problem with Deterministic and Fuzzy Cost Functions Applied to Hazmat Transportation on a Road Network, In Models and Technologies for Intelligent Transportation Systems (MT-ITS), 2017 5th IEEE International Conference on , PP. 238-243.
40. Zolfaghari, Akram and Kerkaabadi, Zeynab, 2013, Intelligent Routing of Relief Assets Using the Game Theory Algorithm. Case Study: Semnan, *Transportation Engineering*, Vol. 5, No. 1, PP. 19-32.