

مدارهای قطع صفر

نوشته :

حبیب‌الله رشوند

مریی تحقیقاتی دانشکده فنی - رئیس بخش تلفن مرکز تحقیقات مخابرات

چکیده :

بدنباله ارائه اولین طرح قطع صفر ، بخش تلفن مرکز تحقیقات مخابرات ایران دومین طرح خود را پس از یکسری مطالعات و تلاش‌های پی گیر ارائه مینماید . این طرح نخست با ایده ساده کردن طرح اول و اقتصادی نمودن آن شروع گردید و بکمک تکنیک عناصر IC پیشروی درعمل مختصرکردن قسمت های مختلف سبک‌تر و کوچکتر کردن دستگاه در تمام مدت ادامه یافت ودرچند مرحله تقریباً تمام طرح دگرگون گردید و روش ورود پالسها ، قطع مدارها ، مدار برگشت و مدار زمانی وچند قسمت دیگر شکل جدیدی بخود گرفتند . پیشرفت‌های بدست آمده درطی این مدارها بقدری جالب بوده‌اند که شاید بتوان گفت در نوع خود کاملترین مدارها می‌باشند . دراین طرح چهار مدار ارائه شده است که مدارهای اول و دوم قابل نصب درپشت مدارمشترک درقفسه‌های مراکزتلفن است که درمدار دوم از روش عبورپالس های رقم اول نمره گیری استفاده شده است که علاوه بر ساده و کوچکتر شدن مدار سرعت پالس های نمره گیر تغییرات 20 PPS - 20 را نیز قبول می‌کند . مدار سوم آزادی جابجائی نصب مدار از مرکز تلفن تامنزل یا اداره را ارائه می‌کند و مدار چهارم علاوه بر مزایائی که سه مدار قبل دارند ، با استفاده از مقاومت سری 20 OHMS - 1 درخط مانع تلفات انرژی مراکز تلفنی می‌شود .

مهم‌ترین مزایائی که برای مدارهای این گزارش می‌توان درنظرگرفت ارزانی بعلت توجه خاص به عوامل اقتصادی - جاگیری خیلی کمتر بعلت بکار نبردن رله ها - احتیاج به یک منبع ولتی فقط - تغییرات مجاز بیشتر برای سرعت نمره گیر - استفاده از مقاومت های زیاد موازی یا مقاومت ناچیز سری - قطع مصرف برق وقتی ازتلفن استفاده نمی‌شود - بلااثر نمودن روش های معمولی عبور از کنترل دستگاه و استفاده ازباطری یدکی .

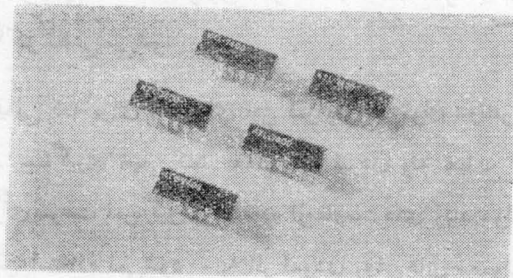
کلیات :

وسیله‌ایکه مورد توجه این پروژه است علاوه بر اینکه باید قابلیت اطمینان زیادی داشته و اشتباهاتی در هنگام کار برایش پیش نیاید ، باید روی سیستم‌های تلفنی اثر بد نگذارد . این وسیله روی خط تلفن قرار میگیرد و در نتیجه با انسان سر و کار نزدیکی دارد، در نتیجه دقت کار و قابلیت انطباق با تمام شرایط و امکاناتی که انسان‌ها بوجود می‌آورند از شروط اصلی طرح مدارهای قطع صفر میباشد . بالا بردن دقت کار قابلیت اطمینان مدار از یک طرف مفید است ولی از طرف دیگر سبب بالا رفتن قیمت وسیله شده و برای اینکه هر خط باید یک مدار مجزا بکار برد از نظر اقتصادی با صرفه نخواهد بود ، بلکه وسیله باید حالت «بهترین» را برای شرایط خاص کشور داشته باشد .

درست است که ساختن این طرح از شرکت مخابرات تقاضا شده است ولی ما بخوبی میدانیم که باید مداری ساخت که هم برای شرکت مخابرات مفید باشد و هم برای دیگر مؤسسات و ادارات که احتیاج مبرم به استفاده از این وسیله دارند .

برای قطع صفر اول چندین روش کلاسیک وجود دارد که یکی از آنها شمارش تعداد پالس‌ها «نظارت روی جریان و ولتاژهای خط تلفن» میباشد این روش در تمام مدارهای این گزارش بکار رفته است که مفصلاً در مورد این روش و مدارها شرح داده خواهد شد .

با توجه به پیشرفت علم الکترونیک در مورد مدارهای کوچک شده (IC) می‌توان شمارنده‌هایی فوق‌العاده کوچک با مصرف کم و ساده ساخت و علاوه بر سطح الکترونیک کنترل و فرمان مدارهای لوجیک نیز آسان و اقتصادی میباشد ، از اینرو این روش تا حد امکان متوجه این مدارهای کوچک IC شده و تاحدی که قیمت دستگاه بالا نرفته و قدرت فرمان‌ها پائین باشد از IC استفاده خواهد گردید . شکل (۱) عناصر IC را که در حالت فلیپ‌فلوپ دوگانه میباشند و با هر یک یک شمارنده دو رقم با میزی میتوان ساخت نشان میدهد .



شکل ۱ - پنج فلیپ‌فلوپ دوگانه IC

در قسمت‌هایی که فرمان‌های با قدرت زیاد باید اجرا گردد از ترانزیستورها و رله‌ها استفاده خواهد گردید . علت استفاده از رله‌ها که دارای حجم و مصرف نسبتاً زیادی هستند اینستکه ، اولاً مقاومت قطع و وصل رله بینهایت و صفر بوده و بعلاوه مدار قطع و وصل کنتاکت‌ها از مدار فرمان کاملاً جداست ، این خصوصیات با اضافه قدرت قطع و وصل زیاد کنتاکت‌های رله ، سبب میشود اجباراً از رله استفاده گردد . البته مدار تمام الکترونیکی یکی از مدارهایی است که در آزمایشگاه ساخته شده و آزمایش خود را بخوبی داده است ، ولی تنها در مورد افت فشار در حالت وصل و نیز بالا بودن قیمت ترانزیستورهای فشار بالا سبب گردید که آنرا بهترین مدار ندانسته و مدارهایی را که یک یا چند رله دارند مفیدتر بدانیم .

مدارهاییکه طی این گزارش در مورد آنها صحبت میشود ، غیر از منبع تغذیه که از برق متناوب شهر یا باطری مرکز تلفن و یا باطری‌های خشک استفاده میشود دارای پنج قسمت اصلی میباشد . چنانچه اشاره گردید همه بروش شمارش پالس‌ها کار میکنند ، یعنی با برداشتن گوشی مدار آماده شمارش شده و با گردانیدن و رها کردن صفحه شماره گیر تلفن پالسهای قطع و وصل مدار به شمارنده منتقل شده و تعداد آنها مشخص میگردد ، حال اگر اولین رقم نمره گیری صفر باشد فرمان قطع مدار ارتباطی صادر خواهد گردید .

پنج قسمت اصلی مدارها عبارتند از :

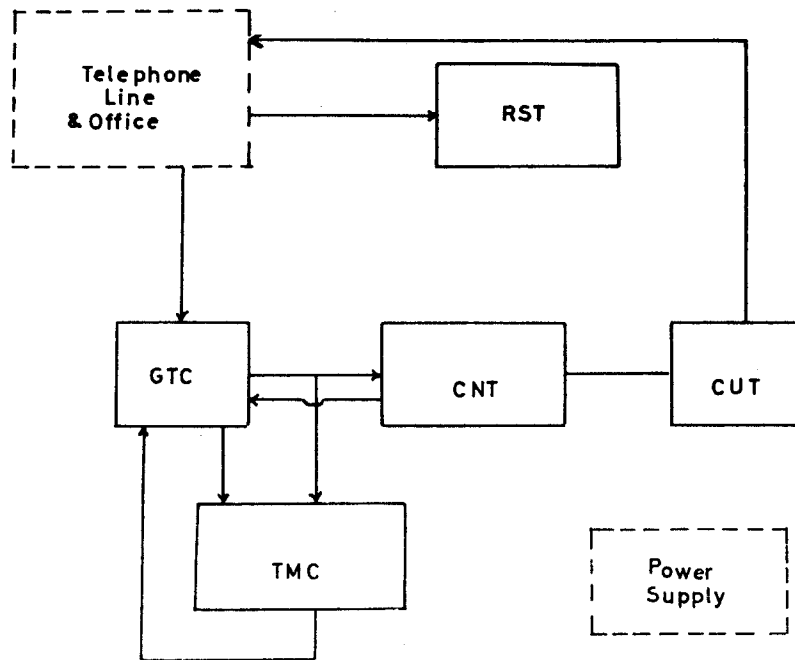
GTC	۱ - دریچه ورود پالسها
GNT	۲ - شمارنده
TMC	۳ - مدار زمانی
CUT	۴ - مدار قطع ارتباط
RRC	۵ - مدار برگشت و مراقبت قطع و وصل خط ارتباط

دریچه ورود پالس‌ها ، «GTC» پالسهای قطع و وصل خط تلفن را که معمولاً دارای اغتشاشات بوده و ضمناً دارای دامنه ثابتی نمی‌باشد تبدیل به پالسهای صاف و قابل استفاده برای مدارهای IC مینماید . این مدار علاوه بر اینکه نباید جریان دائمی زیادی از خط تلفن بکشد ، در مواقع صحبت نیز باید جریانش نسبت به جریان گوشی دهنی خیلی کمتر بوده و بعلاوه هیچگونه افت اهمی و القائی در خط مکالمه بوجود نیارد .

بلوك دياگرام مدارها

بلوك دياگرام یا نمای کلی مدارهای قطع صفر مطابق شکل (۲) میباشد . در این شکل پنج بلوك اصلی با خط پر نشان داده شده که در تمام مدارها وجود دارد ولی ممکن است عناصر و قسمتی از اتصالات از

مداری به مدار دیگر تغییر کرده باشد . دوبلوک خطچین منبع تغذیه دستگاه و خط تلفنی را نشان میدهد که در مدار اول مدار خط مشترک را دربردارد . تکنیکهائی که برای مدارهای این طرح در نظر گرفته شده از همه نظر قابل توجه میباشد، زیرا دستگاههائی که از نظر دقت، قابلیت اطمینان ضعیف باشند و یا اینکه در شرایط بخصوصی

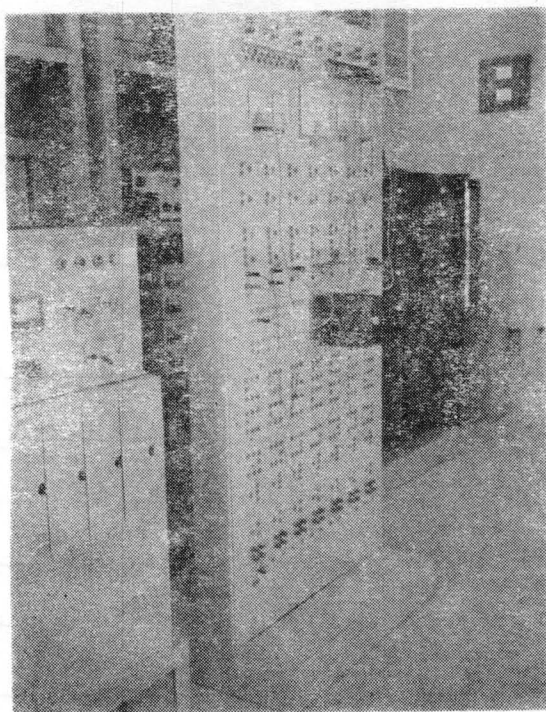


شکل ۲ - بلوک دیاگرام مدار

بخوبی کار نکنند ، نه تنها از نظر مشترک مفید نمی باشد بلکه از نظر شبکه مخابراتی فوق العاده زیان بخش است . کافی است که دستگاه قطع صفر فقط یکبار کار نکند، بدنبال آن تلاش ها و آزمایشهائی چه از نظر استفاده شخصی و چه از نظر سرگرمی برای گرفتن نمره راه دور شروع شده و هر یک حتی برای چند لحظه هم که شده تا اینکه دستگاه فرمان قطع بدهد ، خطوط صفر را اشغال خواهند کرد و این خود سبب بسته شدن خطوط صفر و اگر سرعت فرمان دستگاه کم باشد کانالهای مایکروویو بین شهرستانها را اشغال خواهد کرد ، که علاوه بر زیانی که در نتیجه اشغال بودن کانالها متوجه شرکت مخابرات میشود ، سلکتورها و مدارهای خطوط راه دور نیز سریعاً فرسوده خواهند گردید . از اینروست که سعی شده مدار در حالیکه مسایل اقتصادی و قیمت برایشان مورد توجه است ، از نظر کیفیت کار در درجه عالی باشند .

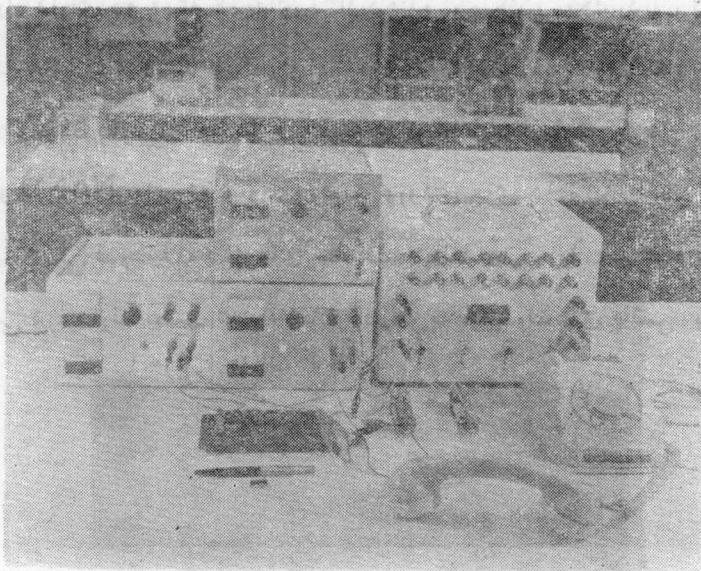
سیستم ۱ - ام - د آلمان در حال حاضر سیستم استاندارد ایران میباشد که تمام شبکه مخابراتی کشور را شامل میشود و از اینرو مدارها خصوصاً مدارهای اول و دوم برای این سیستم طرح شده اند ولی بسادگی میتوان مدارهای سوم و چهارم را برای سیستمهای دیگر نیز بکار برد .

نخست مسأله نصب مدار در مراکز تلفن مطرح بود که این دستگاه را فقط برای ادارات دولتی نصب و خود شرکت مخابرات مسئول نصب و نگهداری آن باشد، ولی مسأله شرکت‌ها و ادارات غیردولتی نیز باقی میماند که شرکت مخابرات خود را مسئول شرکت‌های خصوصی نمی‌داند و برای این گروه مشترکین باید مدار قطع صفر در شرکت نصب گردد و خود نگهداری آنرا بعهده گیرد. مدار سوم برای نصب هم در مراکز تلفن و هم در منزل یا اداره طرح شده و مدار چهارم توجهی به محل نصب ندارد و در هر نقطه‌ای از خط میتواند نصب گردد. برای طرح این مدارها از دستگاهی بنام دستگاه آزمایش لوجیک که در آزمایشگاه بخش تلفن و بکممک کارگاه مرکز ساخته شده است استفاده زیاد کردند. این دستگاه برای تست مدار و همچنین طرح مدارها بطور موقت و آزمایشی بسیار مناسب میباشد. دستگاه دارای سه صفحه قابل تعویض میباشد که در حال حاضر صفحه اول دارای دو دسته لامپهای نشان دهنده لوجیک، یک ردیف کلید قطع و وصل، پنج وسیله اندازه گیری فشارهای dc و ac و یک سری مدارهای NAND میباشد. صفحه دوم اختصاص به ترمینال ۴ و کنتاکی صفحات لوجیک دارد که هر مداری را میتوان توسط آنها آزمایش کرد. در این صفحه یک سری مدارهای فلیپ فلپ و NAND های دو ورودی و چهار ورودی جای داده شده است. در صفحه سوم علاوه بر مدارهای لوجیک کلید اصلی قدرت‌ها، فشارهای مختلف ۰ ولت و ۱ ولت و غیره و نیز چهار قطبی هائیکه هر یک خواص مختلفی در بردارند نصب شده، علاوه بر این صفحه مولدهای پالس با سرعت زیاد و کم نیز



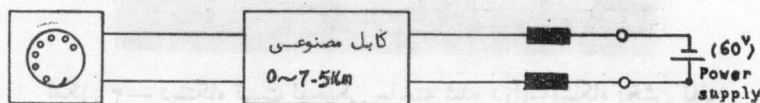
شکل ۳ - دستگاه تست لوجیکی ساخته شده در آزمایشگاه بخش تلفن تقریباً ۹۰ درصد احتیاجات لوجیکی بخش را مرتفع می‌سازد

وجود دارد. بطور کلی سعی شده این دستگاه لاقبل برای هشتاد درصد آزمایشها بدون احتیاج به وسایل و دستگاههای دیگر آزمایشگاهی بتواند به تنهایی جوابگوی احتیاجات لجیکی بخش باشد. (شکل ۳) این دستگاه ابتکاری را نشان میدهد، که دوتا از مدارهای لجیکی قطع صفر در روی آن دیده میشوند. برای آزمایشهای خود باید به مراکز تلفنی رفت و یا مرکز تلفن مصنوعی بکمک رله‌ها و دستگاههای منبع تغذیه و کابل مصنوعی تهیه نمود. خصوصاً در مورد مدارهای اول و دوم که این مدارها برای نصب در مرکز تلفن طرح میشدند و بعلاوه از کنتاکت رله‌های R و T نیز برای قسمت برگشت مدارها استفاده میکردید، باید مدارهای مصنوعی آزمایشگاه مطابقت با خطوط تلفنی مرکز داشته باشد که خود سولد اصراف وقت زیادی بوده است.



شکل ۴ -- مدار مصنوعی خط تلفنی شامل قسمت‌های مدار مشترک و گروه سلکتور اول سیستم‌های آلمانی

شکل (۴) یک مدار مصنوعی خط تلفنی برای آزمایش مدارهای قطع صفر را نشان میدهد. در این شکل از دو منبع ۳ ولتی برای ایجاد فشار ۶ ولت مرکز تلفن واز دورله .. اهمی بجای دروسل‌های مدار گروه سلکتور واز یک دستگاه کابل مصنوعی که از صفر تا ۷ کیلومتر کابل مصنوعی را مدار تلفنی قرار میدهند استفاده شده است. (شکل ۵) این مدار مصنوعی و یا مدار را که در مرکز تلفن از نظر این طرح قابل توجه می‌باشد نشان میدهد.

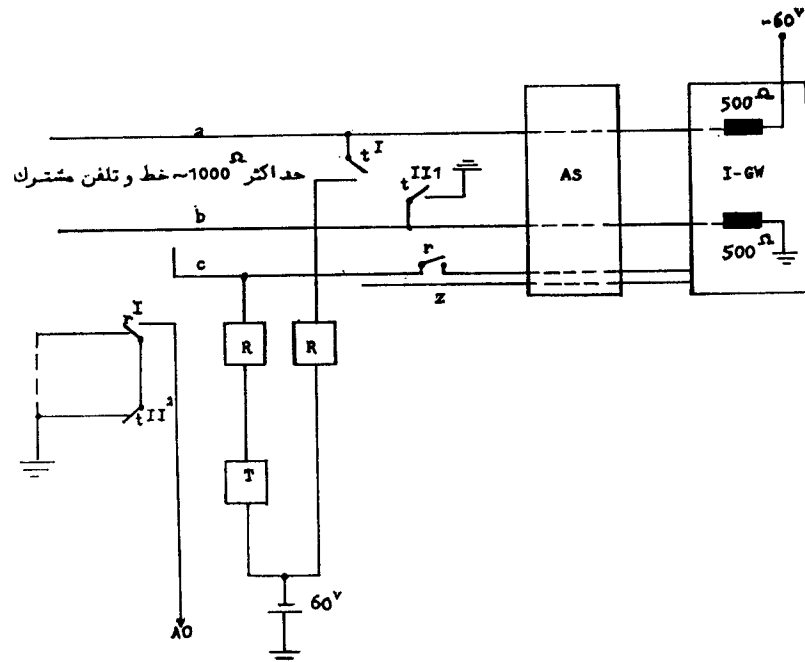


شکل ۵ -- مدار معادل مصنوعی خط مشترک در سیستم EMD

مدار خط مشترك و مرکز تلفن

خط تلفن مشترك پس از عبور از اطاق ام - دی - اف و فیوز به مدار خط مشترك یا مدار TS متصل میشود این مدار دارای دو رله چسبیده بهم R و T میباشد. روی هسته رله R دو سیم پیچی یکی بمقاومت ۱۲۰۰ و دیگری بمقاومت ۳۰ اهم و رله T دارای یک سیم پیچی بمقاومت ۶۰ اهم میباشد. بابر داشتن گوشی تلفن بکمک کنتاکت های رله t که بسته میشوند از خط جریان باطری ۶۰ ولت مرکز عبور میکند که سبب کار کردن رله R شده و یک اتصال زمین به کنترل کننده AO داده میشود تا AS را تحریک به پیدا کردن خط مشترك نماید. پس از اتصال یک سلکتور اول به خط متحرك، سیم C به زمین متصل میگردد و در نتیجه سیم پیچی دوم رله R و رله T جریان گرفته و سیم های خط مشترك در مدار گروه سلکتور اول از طریق دو سلف ۰۰ اهمی به باطری ۶۰- ولت و زمین مرکز تلفن متصل میشوند. تا زمانی که مکالمه تمام شود و با گذاشتن گوشی تلفن در جای خود جریان مدار قطع و رله ها و سلکتورها آزاد میشوند.

ورودی های مدار قطع صفر غیر از منبع تغذیه پالس های شماره گیری DP و گذاشتن و برداشتن گوشی تلفن میباشد که میتوان از تغییرات فشار بین دو سیم a و b بدست آورد. خروجی مدار فرمان قطع ارتباط برای مدت زمان کوتاهی که سلکتورها را آزاد کند و یا مدت زمان بیشتری که تا گذاشتن گوشی روی تلفن ادامه مییابد خواهد بود. عامل قطع کننده مدار تمام الکترونیکی ترانزیستوری است که بتواند فشار ۶۰ ولت را تحمل نماید و در مورد دیگر مدارها برای ارزان شدن مدار رله های کوچک ۰ ولتی میباشد. وقتی از



شکل ۶- مدار TS (مدار خط مشترك) در سراسر EMD

ترانزیستور برای قطع ارتباط استفاده میشود ، نقطه‌ای که باید قطع شود جریان خط در مسیر کولکتور به امپتر ترانزیستور عبور مینماید و باید در حوالی نقطه‌ای باشد که منفی مدارهای IC به خط متصل شده است و معمولاً سیم b خواهد بود ولی در مورد رله بعلت عایق بودن کنتاکت‌ها از فرمان سیم پیچی آن میتوان یکی از سیم‌های a و b و یا هر دو را قطع کرد . (شکل ۶) مدار خط مشترك (TS یا SLC) را نشان میدهد . مقاومت خط و تلفن مطابق استاندارد بین المللی CCITT برای سیستمهای EMD باید کمتر از ۱۰۰۰ اهم باشد ولی در مورد مدارهای طرح شده برای مقاومت خط از صفر تا ۲۰۰ اهم (۷۰۵ کیلو متر کابل مصنوعی) آزمایش شده‌اند تا اگر در حالت خاصی فاصله مشترك خیلی زیاد بود تا حدی که سیستم EMD بآن جواب دهد مدار بتواند کار خود را بخوبی انجام داده باشد .

معرفی مدار اول

در مدار کز تلفن روی مدار خط مشترك (SLC یا TS)	محل نصب :
شمارش پالسها بمدت ۱۲ ثانیه از لحظه شروع پالسهای رقم اول	روش کار :
تمام الکترونیکی و یا یک رله قطع	نوع مدار :
سرعت ۸PPS ~ ۱۲PPS	پالسهای مجاز :

در این مدار تکنیک شمارش پالسها در مدت ۱۲ میلی ثانیه استفاده میشود که چون حداقل زمان بین آخرین پالس از یک رقم با اولین پالس از رقم بعدی پس از یکسری آزمایش و اندازه گیریها بیشتر از ۶۰۰ میلی ثانیه شده است . با در نظر گرفتن یک ضریب اطمینان ۱۰۰ این زمان به ۴۰۰ میلی ثانیه خواهد رسید و این زمان برای مجزا کردن نمره گیری صفر و غیر صفر کافی میباشد ، زیرا برای پالسهای استاندارد که ۶۰۰ میلی ثانیه قطع و ۴۰۰ میلی ثانیه وصل دارد (هر پالس ۱۰۰ میلی ثانیه میباشد یعنی سرعت پالسها ۱۰PPS است) اگر نمره ۹ و بعد ۱ بفاصله زمانی ۴۰۰ میلی ثانیه گرفته شود ، مداز زمانی قبل از آغاز نمره دوم (یعنی ۱) از کار خواهد افتاد ، اگر ۸ و ۲ نمره گیری شوند ، حداکثر شمارنده «۹» را نشان خواهد داد . حداکثر و حداقل سرعت پالسهای نمره گیری را که در اثر نامیزان بودن سرعت صفحه نمره گیر بوجود میآید ، میتوان مطابق زیر برای ۸PPS و ۱۲PPS تحقیق کرد :

$$\frac{1}{8} \times 1000 - \frac{1}{8} \times 40 = 1200 \text{ ms} \quad \text{برای } 8 \text{ PPS} :$$

$$\frac{9}{12} \times 1000 + 400 + 60 \times \frac{10}{12} = 1200 \text{ ms} \quad \text{برای } 12\text{PPS} :$$

در این مدار از اتصال زمینی که بطرف AO می‌رود برگشت مدار (Reset) شمارنده استفاده شده و در حالت تمام الکترونیکی سیم b توسط یک ترانزیستور فشار بالا و در حالت رله‌ای هر دو سیم یا یکی از سیم‌های a و b خط قطع می‌گردد .

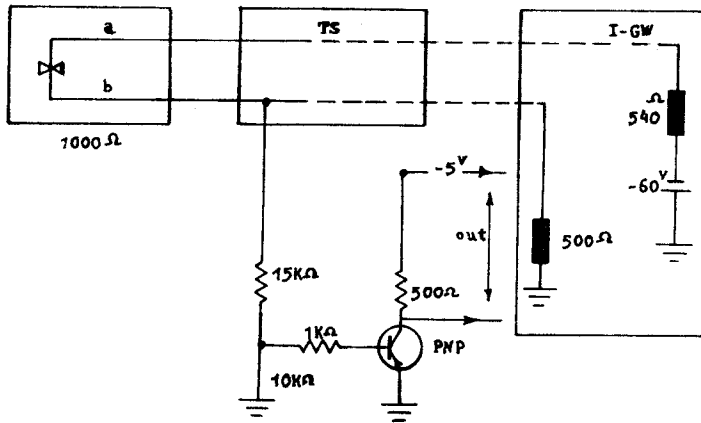
منبع تغذیه در این مدار موظف است فقط یک فشار ۰ ولت برای کار مدارهای IC ترانزیستور و رله تهیه نماید . برای این مدار ، مداریکه در مواقع عدم استفاده از خط تلفن مصرف برق را قطع کند ، طرح نشده است و در ضمن از اتصال زمین نیز استفاده می‌گردد و در نتیجه فقط می‌تواند در سراز تلفنی نصب گردد و نصب آنها در منزل مستلزم داشتن سیم اتصال زمین میباشد که البته در مدارهای بعدی این اشکال بکلی مرتفع شده است . حال بشرح قسمت‌های مختلف مدار اول می‌پردازیم .

GATE CIRCUIT

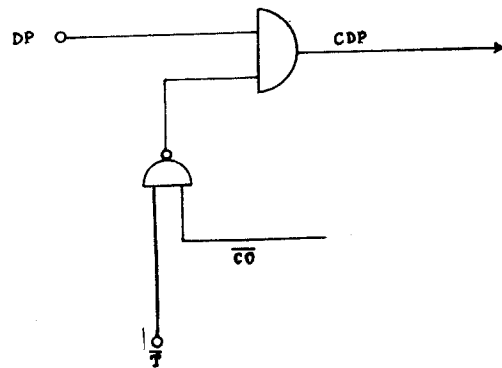
دریچه ورودی

پالسهای شماره گیری و اطلاعات مربوط به قطع و وصل مدار از طریق دریچه ورودی به مدارهای کنترل و شمارنده میرسد و اصلی این مدار که متشکل از چند ترانزیستور و چند مدار (NAND) میباشد ، پالسهای صاف و مناسب برای مدارهای شمارنده ، زمانی و غیره می‌سازد . دریچه برای مدار اول به خطوط و زمین متصل بوده و تغییراتی را که در جریان خط ایجاد میشود از دوسر دروسل موجود در مدار گروپ سلکتور اول گرفته و یکمک مدار زمانی ، فقط بمدت ۱۲۰۰ ms اجازه عبور بآنها میدهند .

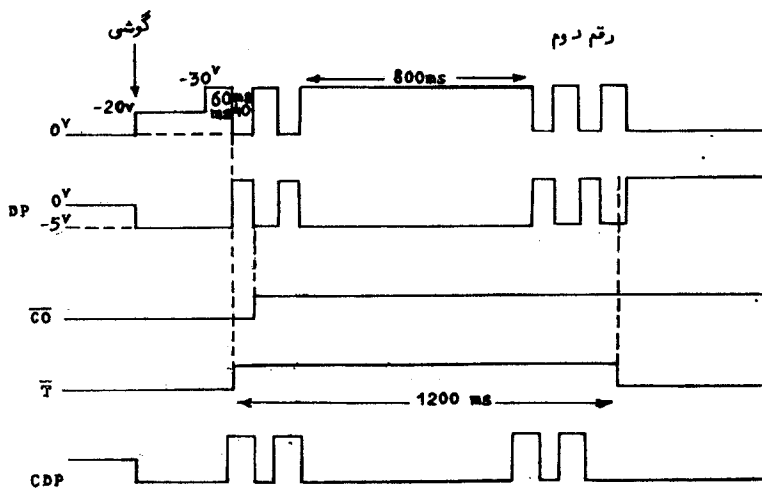
شکل (۷) محل اتصال دریچه ورودی و شکل (۸) مدار کنترل عبور پالسها و شکل ۹ نمودار زمانی پالس هائی را که به مدارهای IC وارد میشوند نشان میدهد . DP معرف پالسهای تبدیل شده خط پس از عبور از ترانزیستور دریچه ورودی میباشد که فقط قطع و وصل های مدار را از نظر جریان مستقیم نشان میدهد . دستگاه تلفن خود دارای مقاومت چندصد اهمی میباشد که بهنگام شماره گیری این مقاومت در پالسها اتصال کوتاه میشود ، ولی در پالسهای IC وارد میشود فقط دو حالت قطع و وصل (بدون توجه به اینکه وصل اتصال کوتاه است یا مدارهای چندصد اهمی صحت مثلاً ۴۷۰Ω ، مثل میکروفون و گوشی در مدار هستند) دیده میشود . باید توجه داشت که فشار ۰ - ولت مرکز تلفن به GND مدارهای IC متصل شده و ۰ ولت مرکز Vcc را می‌سازد . یکی از نکات مهمی که در طرح این مدار با آنها روبرو میشویم ، وجود اغتشاشات و ضربه های الکتریکی ناشی از باز و بسته شدن کنتاکت های شماره گیر رله های مرکز تلفن میباشد ، که مسلماً اگر حذف نشوند ، مدار شمارش و فرمانهای نادرست صادر خواهد کرد ،



شکل ۷ - قسمت تبدیل پالسهای ورودی از مدار دریاچه



شکل ۸ - مدار کنترل پالسهای ورود به کنتور



شکل ۹ - نمودار زمانی ساختن پالسهای نمره گیری مناسب جهت مدارهای IC

از اینرو در این مدار نقطه کار ترانزیستوری که به خط تلفن وصل میشود طوری انتخاب شده است که فقط دو حالت قطع و وصل را نشان دهد و تیز با استفاده از خازن های مناسب ضربه های الکتریکی حذف شده اند . بهترین نقطه برای حذف ضربه ها ، بیس ترانزیستور میباشد .

قسمت مهم دیگر دریچه کنترل عبور پالس ها بطرف شمارنده و دیگر مدارها میباشد که خروجی مدار زمانی \bar{T} مطابق شکل (۸) و نیز خروجی صفر بودن شمارنده \overline{CO} به یک گیت «ناند» وارد شده و DP (پالسهای کنترل نشده) به GDP (پالسهای کنترل شده) تبدیل میگردد رابطه زیر این حالت را نشان میدهد :

$$GDP = DP. (\bar{T}. \overline{CO})$$

$$GDP = DP. (T + CO)$$

یعنی پالسهای DP در هر یک از دو حالت که یا شمارنده صفر را نشان دهد و یا مدار زمانی کار کرد باشد بصورت GDP عبور کرده و در غیر اینصورت پالس عبور نکرده و مدار حالت نظارت و انتظار را خواهد داشت . بر طبق پیشنهادات کمیته بین المللی تلگراف و تلفن ، حداکثر مقاومت خط و تلفن در سیستمهای قدم ب قدم (Step by Step) 1000Ω میباشد و با توجه به مقاومت های موجود در گروپ سلکتور اول ، فشار خط در نقطه اتصال (سیم b در مدار خط مشترک مرکز) عبارتست از :

حداکثر فشار وقتی که مقاومت خط و تلفن صفر باشد :

$$-60 \times \frac{500}{500 + 540} = -30.7$$

حداقل فشار استاندارد وقتی که مقاومت خط و تلفن هزار اهم باشد :

$$-60 \times \frac{500}{500 + 1000 + 540} = -10.7$$

ولی آزمایش نشان میدهد که تا $50 -$ ولت نیز پالسهای مناسبی خواهیم داشت لذا طول خط (مقاومت خط) میتواند خیلی بیشتر شود که حد آن از رابطه زیر بدست سیاید .

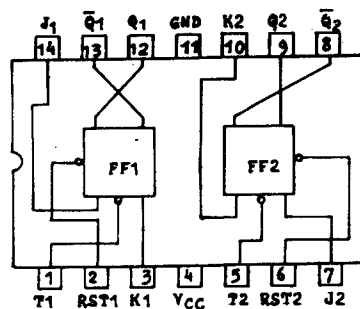
$$\text{مقاومت داخلی} = \frac{50}{500} (60 - 5 - \frac{450}{500} \times 5) = 0. K\Omega$$

یعنی برای تمام خطوط تلفنی که از استاندارد هم دور شده باشد قابل استفاده است .

COUNTER

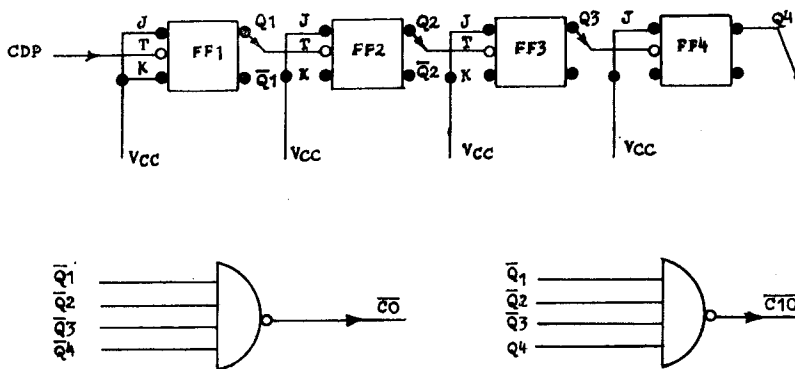
شمارنده

شمارش با کد باینری که اساس سیستم‌های دیجیتال است می‌تواند در این مدار مورد استفاده قرار گیرد. شمارنده‌های باینری بکمک مدارهای IC فوق‌العاده ساده و کوچک است بعلاوه اینکه عدد ۱۰ در کد باینری بصورت ۱۰۱۰ یعنی یک عدد چهار رقمی نشان داده می‌شود باید از چهار طبقه فلیپ‌فلوب استفاده گردد. ساده‌ترین مدار را می‌توان با IC های محتوی دو مدار فلیپ‌فلوب مطابق (شکل ۱۰) ساخت که هم از نظر قیمت در سطح خیلی مناسبی قرار گرفته و هم از نظر حجم کوچک می‌باشد. این المان‌ها از نوع JK فلیپ‌فلوب با (Reset) می‌باشد و طبق دیگر IC ها با ولت کار می‌کنند. تغییرات مجاز فشار منبع برای آنها



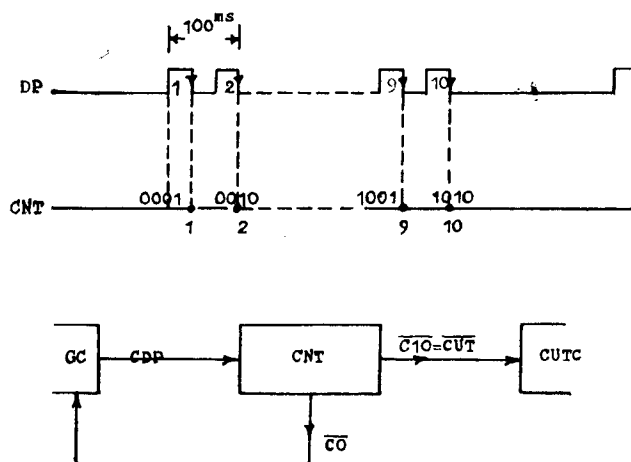
شکل ۱۰ - نمای فوقانی مدار فلیپ‌فلپ IC (MSL ۱۲۳۱)

۱ درصد و پالس‌های تحریک تا کمتر از ۲ ولت را نیز قبول می‌کند. برای ساختن شمارنده فقط باید خروجی Q هر طبقه را به ورودی T طبقه بعدی اتصال داد. از نظر اطمینان خروجی‌های J و K فلیپ‌فلوب‌ها را می‌توان به فشار منبع ۰ ولت متصل نمود. از شمارنده‌های ده‌گانه (Decade Counter) نیز می‌توان استفاده کرد، این شمارنده مدار را کوچکتر ولی قیمت دستگاه را بالا خواهد برد و بعلاوه تغییراتی نیز باید در مدار کنترل داده شود که بعلاوه در دسترس نداشتن این المان در این مورد کاری انجام نگرفته است. از شمارنده



شکل ۱۱ - اتصال سری فلیپ‌فلوب‌های شمارنده و خروجی‌های صفر و ده آن

دو حالت که یکی صفر CO و دیگری یعنی C10 مورد توجه ما میباشد که بکمک دو مدار ناند، دو خروجی CO و C10 را خواهیم داشت تا یکی در پیچه ورودی و باز کردن در پیچه برای رسیدن پالس های نمره گیری و دومی برای مدار قطع مورد استفاده قرار گیرند. شکل (۱۱) اتصال سری فلیپ فلوپ های شمارنده و خروجی های صفر و ده را نشان میدهد و شکل (۱۲) نشان دهنده محل شمارنده و نحوه شمارش پالس ها است.



شکل ۱۲ - بلوک دیاگرام مدار شمارنده و نحوه شمارش پالس ها

TIME CIRCUIT

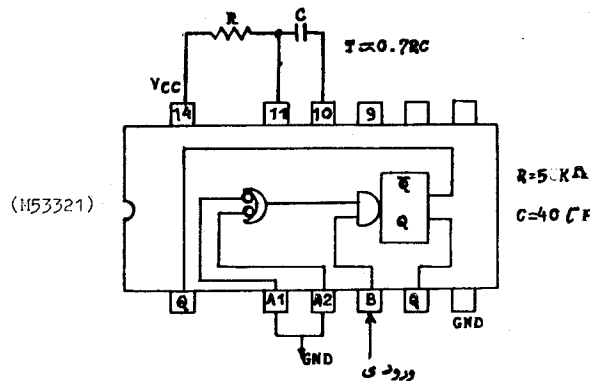
مدار زمانی

فلسفه بکار بردن مدار زمانی، جدا کردن آن دسته از نمره گیری هائی است که با صفر شروع میشوند، نمره گیری در سیستم های تلفنی بدو صورت پالسی و سیگنالی (DP و MF) میباشد و نمره گیری های پالسی خود دو نوع میباشد یکی سرعت معمولی ۱۰ PPS و دیگری نمره گیری های سرعت زیاد ۲۰ PPS. (۲ پالس در ثانیه) در سیستم های قدم بقدم مثل سیستم های موجود در ایران فقط از سرعت معمولی استفاده می شود ولی سیستم های کنترل مشترک که دارای حافظه ورودی هستند از نمره گیری های سرعت زیاد و نیز نمره گیری های سیگنالی که بجای ردیف کردن یکسری پالس برای هر رقم سیگنالی حاوی چند فرکانس معین را می فرستند تا در حافظه سیستم ضبط گردد. چون مدار برای سیستم های موجود طرح میشود، فقط با یک نوع نمره گیری سروکار دارد و کار ساده خواهد بود. در سرعت معمولی در هر ثانیه ده پالس تولید میشود یعنی زمان هر پالس ۱۰۰ میلی ثانیه خواهد بود که ۶ میلی ثانیه قطع و ۴ میلی ثانیه اتصال کوتاه کنتاکت های تلفنی را در بر دارد.

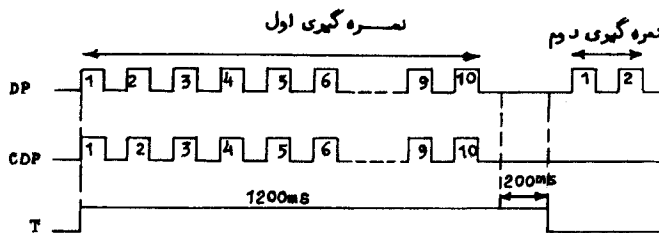
ورود ده پالس پشت سرهم بهنگام نمره گیری صفر ۱۰۰۰ ms زمان احتیاج دارد و حال با توجه به اینکه نمره گیر تلفن ها اکثراً در اثر مرور زمان از تنظیم خارج شده و سریع تر یا بطئی تر باشد، این زمان را

طبق محاسباتی که قبلاً اشاره‌ای به آنها گردید . . ۱۲ میلی ثانیه انتخاب می‌نمائیم، تا سرعت‌های بین دوحد ۸PPS و ۱۲PPS را بخوبی جوابگو باشند .

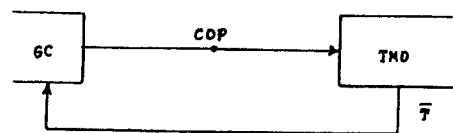
برای ساختن مدار زمانی از سنواستابل فلیپ‌فلوپ استفاده می‌شود که با ورود اولین پالس تحریک شده بحالت اولیه برمیگردد . استفاده کردن از تکنیک IC فوق‌العاده مفید است ، و در اینجا از یک مدار سنواستابل IC استفاده گردیده است . در شکل (۱۳) نمای فوقانی یک سنواستابل IC ونحوه اتصال خازن ومقاومت تعیین کننده زمان ۱۲۰۰ ms دیاگرام زمانی کار سنواستابل با اولین پالس نمره‌گیری وهمچنین بلوک دیاگرام ومحل این قسمت در مدار کنترل در آخر دیده میشود .



شکل ۱۳ (الف) - نمای فوقانی یک مدار سنواستابل IC



شکل ۱۳ (ب) - دیاگرام زمانی کار سنواستابل



شکل ۱۳ (ج) - بلوک دیاگرام ومحل استقرار مدار زمانی

انتخاب مقاومت وخازن بکمک رابطه $T = 0.7 RC$ ونیز در اثر آزمایش وتجربه انجام میگردد ومقدار این دو عبارتند از $C = 40$ میکروفاراد و $R = 50$ کیلو اهم ومطابق بادیاگرام شکل (۱۳) مدار زمانی بسبب داشتن یک مدار «نور» (NOR) بالبه مثبت پالس بکار میافتد .

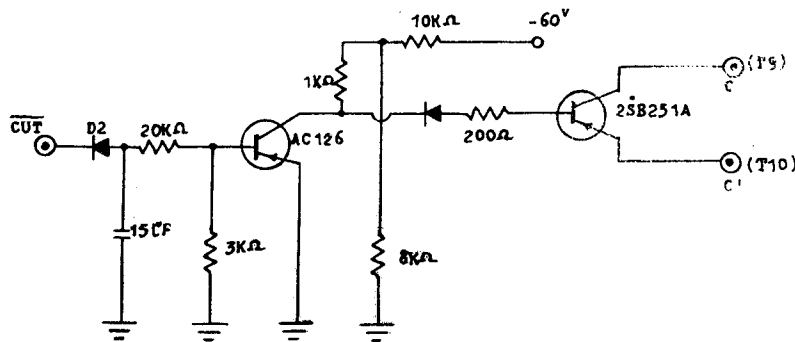
تمام مدارهای انسداد نمره گیرهای راه دور دارای قسمتی میباشند که ارتباط خط با مرکز تلفن را برای مدت کوتاهی قطع نماید و یا بروش دیگری باعث جلوگیری از ادامه نمره گیری را دور کردند. این قسمت در این طرح مدار قطع نامیده میشود و با آشکار شدن رقم صفر اول از ادامه نمره گیری بروش قطع مدار جلوگیری بعمل میآورد. مدار قطع از شماره فرمان میگیرد که در حقیقت همان فرمان C_{10} شماره را میتوان با \overline{CUT} نمایش داد و با آشکار شدن این حالت که شماره وجود پالس پشت سرهم را نشان دهد. این فرمان را پس از تقویت جریان بمدار یک رله و یا بمدار یک ترانزیستور فشار بالا داد تا در حالت اول یکی یا هر دو سیم a و b قطع شوند و در حالت ترانزیستوری سیم b قطع گردد، مسلماً در این مدار وقتی نمره گیری صفر حالت فرمان قطع را بوجود آورد و ارتباط گردید، این حالت ادامه خواهد یافت تا زمانی که مدار بحالت اولیه خود برگردد. اگر مدت زمان قطع کافی باشد این عمل سبب آزاد شدن سلکتور گروه اول مرکز تلفن خواهد گردید.

بعلت نداشتن یک دستگاه مرکز تلفن ای - ام - دی (نظیر آنچه که کشور ژاپن برای سیستم کرسبار ارائه کرده است)، اشکالات و اشتباهاتی پیش آمد و سبب اتلاف وقت زیادی گردید که یکی از آنها موضوع قطع ارتباط توسط سیم c بود یعنی که رله یا ترانزیستور قطع کننده سیم c را قطع میکرد ولی ارتباط قطع نمیشد زیرا رله c در جستجو کننده خط (AS یا LF) خود نگهدار است و هیچگونه تغییری با قطع سیم c بوجود نخواهد آمد. از اینرو مدار مستلزم قطع یکی از دو سیم a و b و یا هر دو آنها میباشد که اگر بخواهیم مدار تمام الکترونیکی باشد از ترانزیستوری در سیم b جهت قطع استفاده خواهد گردید. ترانزیستورهای قدرت تا حدی مناسب میباشند ولی متأسفانه دارای افت فشار زیاد در حالت وصل و افت فشار نسبتاً کوچکی به هنگام فرمان قطع میباشند.

شکل (۱۴) یک مدار قطع را که با استفاده از ترانزیستور قدرت $2SB 201 A$ ژاپنی ساخته شده است نشان میدهد. جدول افت فشار قطع و وصل برای کابل های تلفن تا ۷۰ کیلومتر در زیر آن دیده میشود. بیس ترانزیستور اول فرمان $\overline{CUT} = C_{10}$ میرسد. بیس ترانزیستور قدرت اتصال زمین شده و در نتیجه مدار صحبت قطع خواهد گردید.

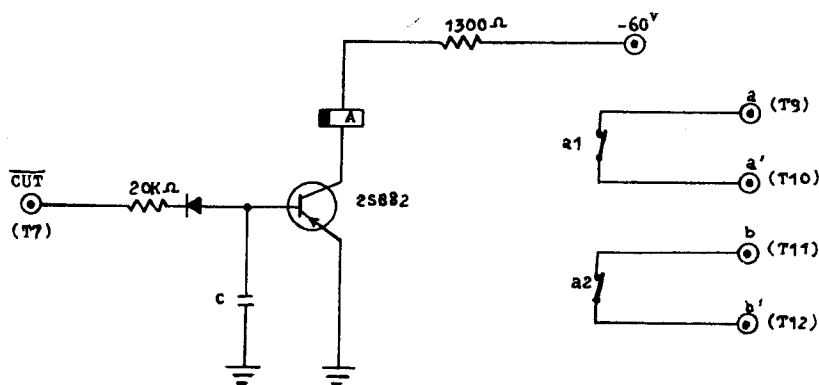
بکار بردن یک رله جهت قطع پس از نمره گیری صفر از نظر اقتصادی با صرفه تر بوده و چندان فضائی نیز اشغال نخواهد کرد و بعلاوه چنانچه قبلاً اشاره گردید افت فشار در حالات قطع و وصل رله صفر و ۶ ولت را خواهد داشت. مدار قطع رله ای مطابق شکل (۱۵) میباشد که اگر دو زوج کنتاکت بخواهیم استفاده

گردد ، باید هر دو سیم a و b را قطع نمائیم . قطع هر یک از این دو سبب توقف ارتباط با مرکز خواهد شد .
 یک ترانزیستور دیگر برای این موضوع مناسب تشخیص داده میشود که ترانزیستور ژاپنی ۸SB۸۲ میباشد
 و این ترانزیستور رله قطع را بکار انداخته و البته اگر از ترانزیستورهای دیگر استفاده گردد بهتر است زیرا این
 ترانزیستور قدرت میباشد و برای این کار مناسبی ندارد (جریان حداکثر ترانزیستور (۲۰۰mA-۱۰۰mA)



طول خط به کیلومتر	۰	۰٫۵	۱	۱٫۵	۲	۲٫۵	۳٫۵	LENGTH OF CABAE Km)
افت فشار برای قطع	۴۸	۴۶	۴۵	۴۳	۴۱٫۵	۴۰	۳۰	CUTTING DROP VOLTS
افت فشار برای وصل	۸	۷	۶٫۵	۶	۵٫۸	۵٫۵	۴	NO - CUT DROP VOLTS

شکل ۱۴ - مدار قطع تمام الکترونیکی و جدول افت فشار دوسر ترانزیستور برای حالات قطع و وصل خط نسبت به طول کابل تلفن



شکل ۱۵ - مدار قطع ارتباط خط بکمک رله

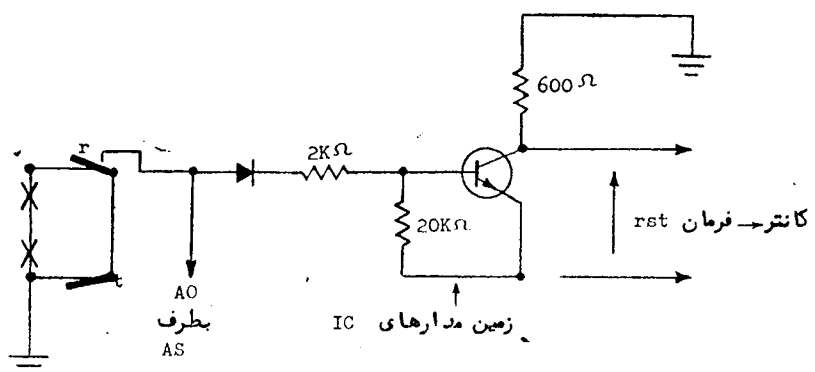
رله مورد استفاده حجم نسبتاً کوچکی دارد و حجم زیادی را اشغال نخواهد کرد و نحوه کار فوق العاده رضایت بخش است .

فلسفه بکاربردن خازن و دیود در بیس ترانزیستور در مدارهای شکل (۱۴) و (۱۵) ، ایجاد تأخیر زمانی میباشد زیرا که بمحض قطع شدن خط ارتباطی فرمان برگشت بوضعیت اولیه خود ، فرمان قطع نیز از بین رفته و در نتیجه فرمان قطع فرصت کافی برای تأخیر خط ارتباط را نداشته و عمل قطع انجام نخواهد گرفت اما وقتی از خازن و دیود استفاده شود، فرمان قطع ترانزیستور برای مدت نسبتاً زیادی ادامه خواهد یافت هر چند که شمارنده فرمان قطع را از بین برده باشد .

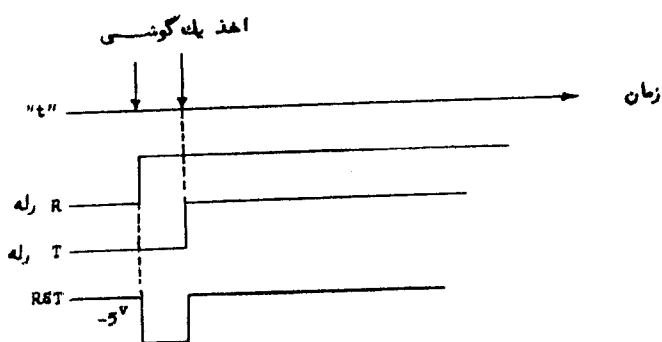
RESET AND REGARD CIRCUIT

مدار برگشت و مراقبت

بدنبال گذشتن از سر زمان قبول پالسهای نمره گیری (زمان 1200ms) هر لحظه امکان دارد ارتباط تمام شده و نمره گیری از نوع شروع گردد . از اینرو باید مداری جهت مراقبت و قطع و وصل خط به مدار اضافه کرد . این مدار بمحض قطع ارتباط به شمارنده فرمان برگشت به حالت صفر را داده و دیگر مدارها را نیز آماده برای کنترل نمره گیری مینماید .



شکل ۱۶ - مدار برگشت و مراقبت RRC



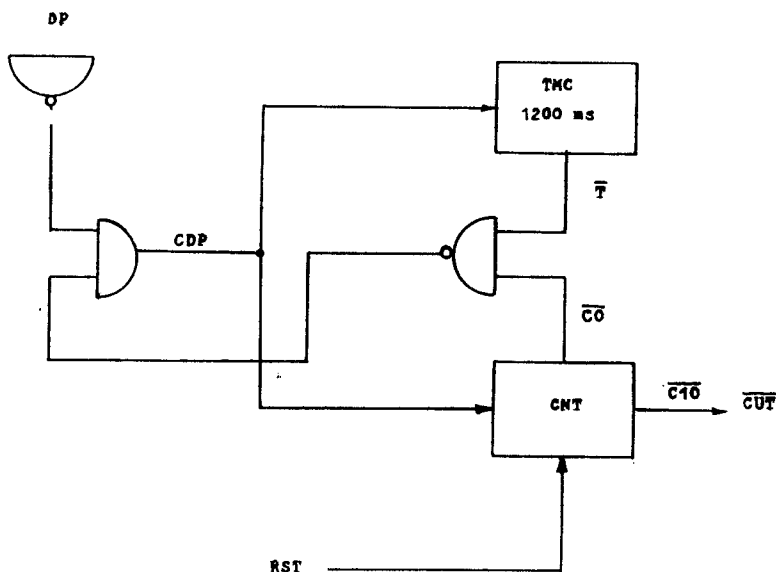
شکل ۱۷ - دیاگرام زمانی ایجاد یک فرمان برگشت برای مدار اول

در مدار اول برای باخبر شدن از قطع ارتباط و وصل دوباره آن از کنتاکت های دو رله R و T مدار، خط مشترك مرکز استفاده شده است و این فرمان از نقطه ای که بطرف AO می رود گرفته شده است . با این ترتیب با گذاشتن گوشی و برداشتن آن که قطع ارتباط را میرساند، اول رله R که کار کرد و سپس رله T بکار می افتد

و در نتیجه در زمان بین آند و یک اتصال زمان که به بیس ترانزیستوری رفته است یک فرمان RST یعنی برگشت شمارنده بحالت صفر بمدار داده میشود و درایی لحظه مدار آماده قبول یکسری پالس برای مدت زمان ۱۲۰۰ میلی ثانیه میباشد . (شکل ۱۶) مدار ایجاد برگشت وشکل (۱۷) دیاگرام زمانی فرمان برگشت را نشان میدهد .

مدار کامل اول قطع صفر

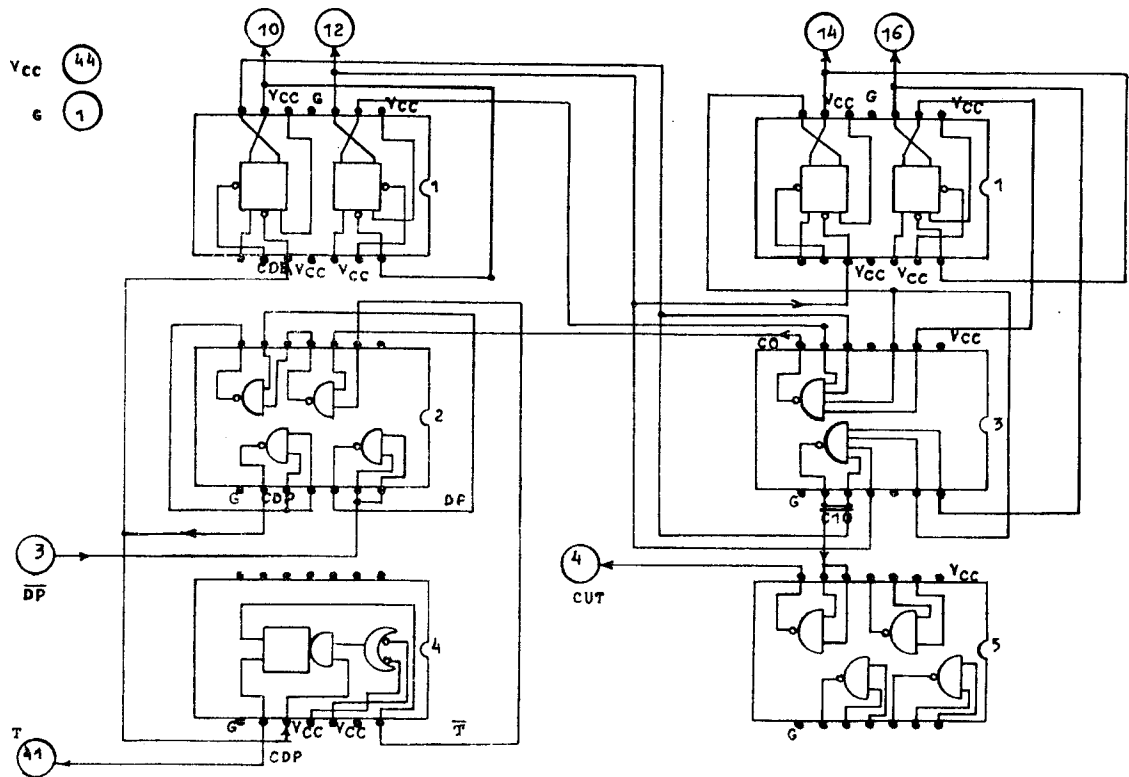
اشکال (۱۸ و ۱۹ و ۲۰) بترتیب ساختمان لوجیکی ، نمای اتصالات IC و دیاگرام زمانی مدار اول قطع صفر را نشان میدهند . مدارهای فرمان درحقیقت واسطه بین خط ومغز کنترل کننده وسیله میباشد .



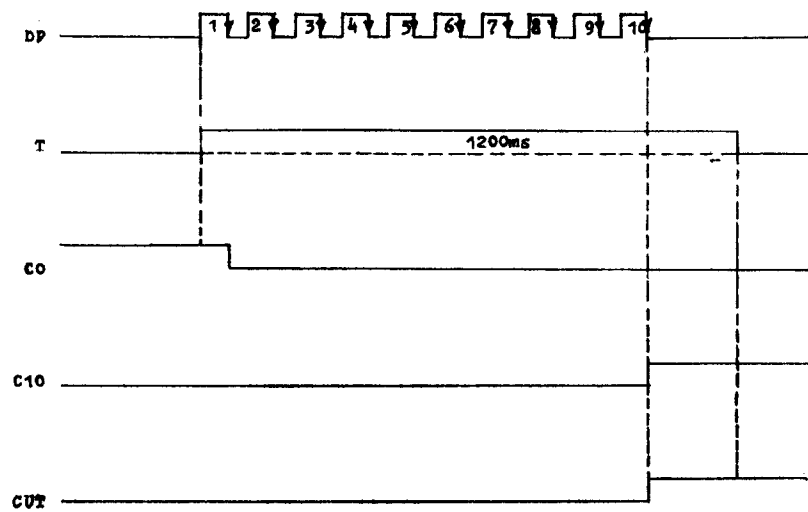
شکل ۱۸ - بلوک دیاگرام قسمتهای لوجیکی مدار اول قطع صفر

این مدارها شامل دریچه مدار قطع ومدار برگشت میباشد که مطابق اشکال (۲۱ و ۲۲) میباشد . در شکل (۲۱) مدارهای فرمان وسیله نیمه الکترونیکی وشکل (۲۲) مدارهای تمام الکترونیکی را نشان می دهد . عناصر اصلی مورد استفاده در مدار اول مطابق جداول (۲ و ۳) خواهد بود . قیمت تقریبی مدار را می توان بکمک جداول (ع و ه) وباتوجه باینکه قیمت متوسط عناصر کوچک ۱ ریال باشد :

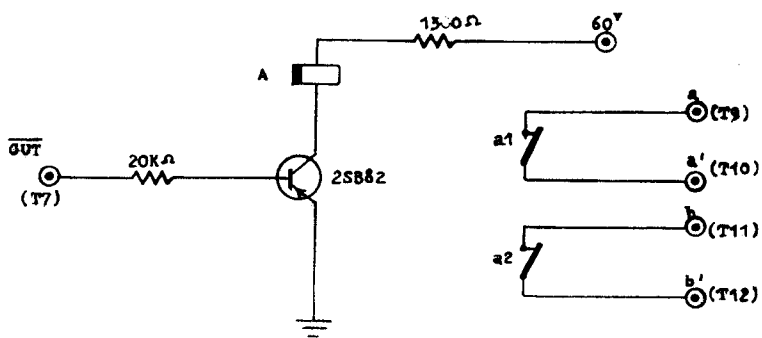
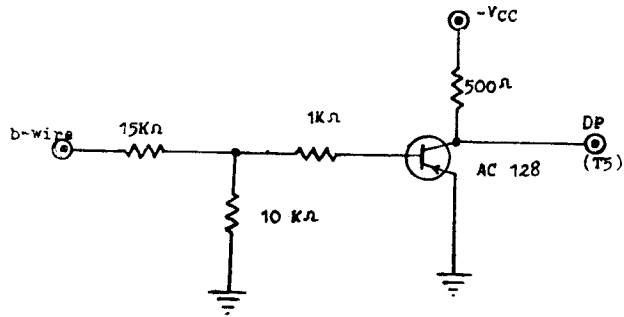
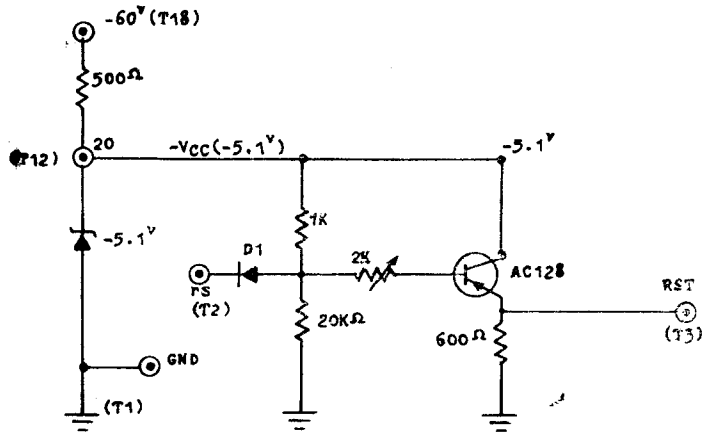
عناصر IC	۵۰۰ ریال
ترانزیستورهای فرمان وتقویت	« ۵۰۰
عناصر کوچک C , L , R	« ۲۱۰
صفحه واتصالات	« ۱۰۰
قیمت تقریبی مدار	۱۳۱۰ ریال



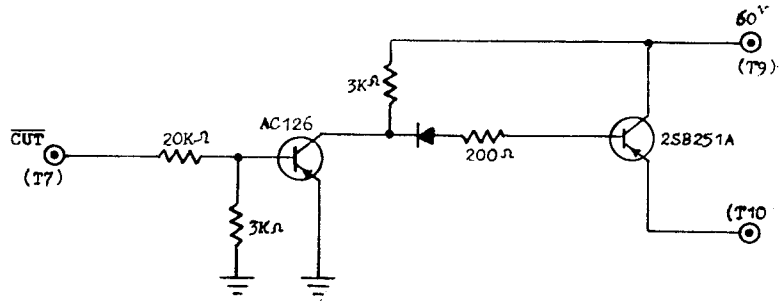
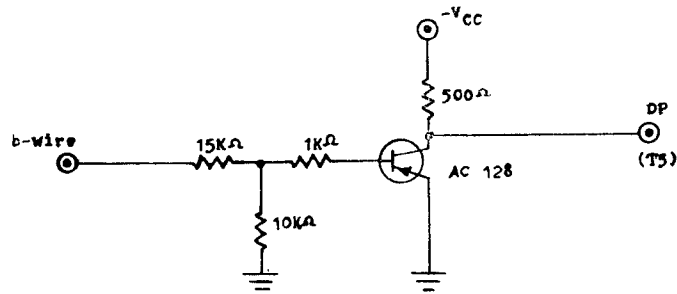
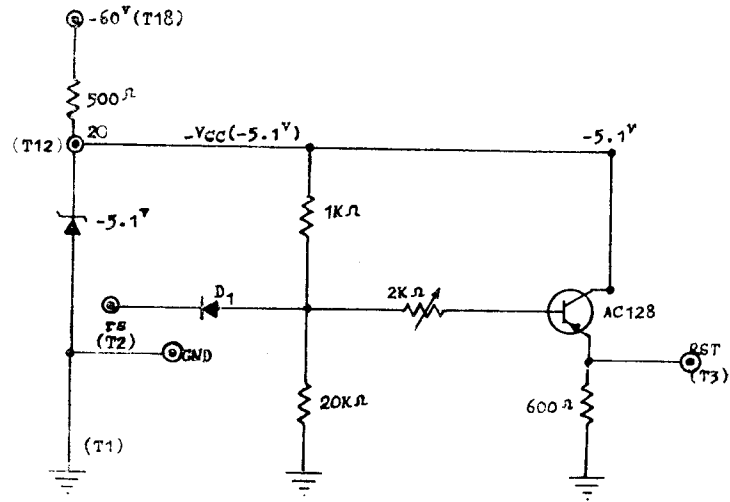
شکل ۱۹ - نمودار اتصال عناصر IC



شکل ۲۰ - دیاگرام زمانی قطع صفر



شکل ۲۱ - مدارهای فرمان دستگاه قطع صفر
(قطع سیم‌های a و b بکمک رله)



شکل ۲۲ — مدارهای فرمان دستگاه قطع صفر
(قطع سیم مکالمه a و b بکمک ترانزیستور)

جدول ۲ - عناصر مدار

شماره	نام عنصر IC	کد	تعداد عنصر	تعداد مدار
۱	بی‌استابل فلیپ‌فلوپ	MSL1231	۲	۴
۲	NAND	MSL1201	۱	۴
۳	NAND	MSL1203	۱	۲
۴	منواستابل فلیپ‌فلوپ	M53321	۱	۱
۵	NAND	MSL1201	۱	۴

جدول ۳ - ترانزیستورهای بکار رفته

ردیف	دریچه ورودی	کارخانه	نوع ترانزیستور	فشار V_{CE}	جریان
۱	دریچه ورودی	فیلیپس	AC 128		
۲	مدار قطع	زیمنس	BSV 17	60	
۳	مدار برگشت	فیلیپس	AC 128		

جدول ۴- عناصر IC بکار رفته در این طرح

شماره	نام عنصر IC	کد	تعداد عنصر	تعداد مدار بکار رفته	قیمت تقریبی بریال
۱	بی استابل فلیپ فلپ	M 5376	۲	۴	۲۰۰
۲	NAND	MSL 1201	۲	۵	۲۰۰
۳	NAND	MSL1203	۲	۲	۱۰۰

جدول ۵- ترانزیستورهای مورد استفاده طرح

شماره	نام مدار	کارخانه	کد	فشار VCEO ولت	جریان (mA)	قیمت تقریبی بریال
۱	دریچه ورودی	فیلیپس	AC 128	۱۲	۱۰۰	۵۰
۲	مدار قطع	NEC	2SB 251A	۱۰۰	۱۰۰۰	۴۰۰
۳	مدار برگشت	فیلیپس	AC 128	۱۲	۱۰۰	۵۰

معرفی مدار دوم

محل نصب : مرکز تلفن

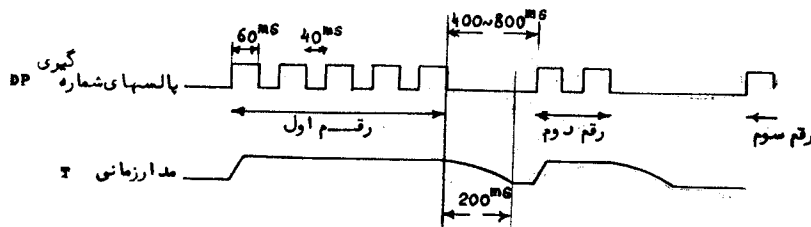
روش کار : عبور پالسهای رقم اول شماره گیری فقط

نوع مدار : تمام ونیمه الکترونیک (فقط یک رله قطع)

پالسهای مجاز : ۲ PPS ~ ۲۰ PPS

در این مدار که قدیمی جلوتر از مدار اول میباشد ، از تکنیک مدار زمانی به نحو دیگری استفاده شده است . در مدار اول بمدت زمان معین 1200ms در پیچه باز میماند تا پالسهای نمره گیری به شمارنده داخل شوند ولی با توجه به زمان مکث پالسهای بین دورقم شماره گیری اول و دوم که حداقل این زمان با در نظر گرفتن ضریب اطمینان ≈ 2 میلی ثانیه است براحتی میتوان در پیچه را فرمان داد تا زمانی باز باشد که پالسها پیوسته وارد میشود ولی به محض ایجاد یک مکث در ارسال پالسها که سری پالسهای رقم اول شده و نمره گیر در تهیه پالسهای رقم دوم میباشد ، در پیچه بسته شده و دیگر پالسی به شمارنده وارد نخواهد شد .

این طرح زمانی در مدار زمانی دوتیجه مهم برای مدار خواهد داشت یکی زیادتر شدن سرعت مجاز پالسهای شماره گیری و دیگر ارزان شدن قیمت مدار بمیزان تقریباً یک IC منواستابل می باشد . فلسفه بکار بردن این روش در اینست که پالسهای نمره گیری برای هر رقم پیوسته بوده و حداقل فاصله زمانی 400ms بین دودسته پالس وجود خواهد داشت ، و در اینجا بجای مدار زمانی 1200ms یک مدار زمانی 200ms میتواند توسط یک گیت «ناند» مانع از ورود پالس به داخل شمارنده گردد . (شکل ۲۳) دیاگرام زمانی لازم برای این کنترل را نشان میدهد .



شکل ۲۳ — دیاگرام زمانی مدار زمانی کنترل ورود فقط سری پالسهای نمره گیری رقم اول به شمارنده

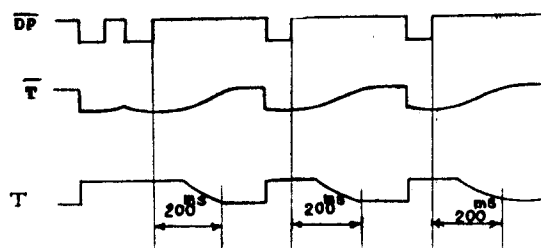
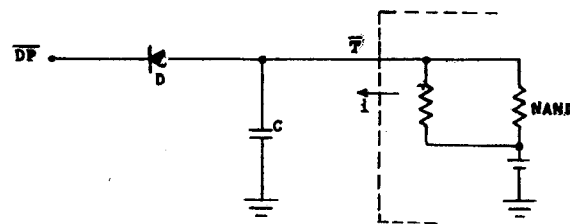
زمان 400ms از اینجا بدست میآید که برای هم رقم نمره گیری باید نخست انگشت را در سوراخ شماره مورد نظر قرار داده و صفحه نمره گیر را در جهت عقربه ساعت گردانید تا به مانع انگشت برسد . با رها

کردن صفحه ، فنری آنرا در جهت عکس میگرداند و کنتاکت‌هایی که در آن وجود دارند یکسری پالس در روی خط خواهند فرستاد . برای رقم بعد باز باید این کار را تکرار کرد . وقتی برای بار دوم صفحه رها میشود یکسری پالسها که مربوط به رقم دوم میباشد ارسال خواهند شد . فاصله بین سری پالسهای دو رقم اول و دوم صدها بار در آزمایشگاه اندازه گیری شده و نتیجه برای اشخاص سریع قدری بیشتر از $0.00ms$ بوده است که باختیار ضریب اطمینان افراد سریعتر حداقل زمان مکث بین دوسری پالسهای رقم‌های اول و دوم $40.0ms$ انتخاب شده است .

چنانچه اشاره گردید مدار دوم تقریباً تنها تغییرش بامدار اول فقط در مدار زمانی میباشد ، لذا احتیاجی بشرح دوباره قسمت‌های دیگر مثل دریچه ورودی ، شمارنده ، مدار قطع ، مدار برگشت و مراقبت نمی‌باشد .

مدار زمانی

پالسهای DP که در دریچه ورودی ساخته میشوند و بشمارنده وارد میشود بصورت پالسهای مثبت میباشد یعنی DP که شکل (۲۳) نشان میدهد . مدار تأخیر زمانی عموماً متشکل از عناصر R و C با اضافه تقویت کننده‌های dc میباشد از نظر ارزان شدن مدار میتوان از یک گیت «ناند» برای تقویت dc



شکل ۲۴ - مدار مولد تأخیر زمانی توسط خازن . در این مدار :

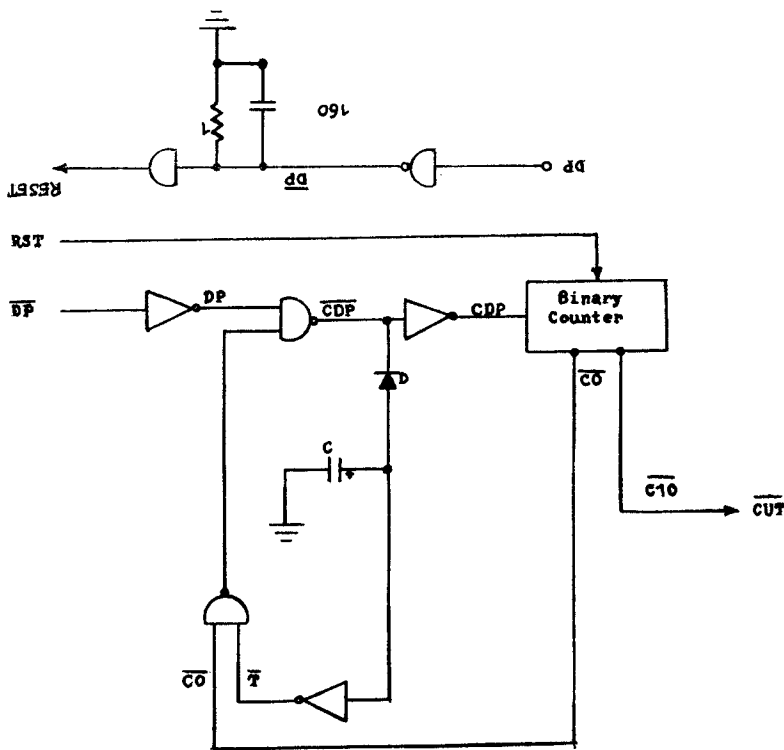
i = جریان کم کردن فشار پایه ورودی گیت

D = دیود تخلیه خازن C در مدارهای مولد PD

۱. استفاده کرد ولی پایه ورودی یک ناند در حالات عادی مثبت میباشد و در نتیجه اتمام پالسها اثری در خروجی

«ناند» نخواهد داشت. از اینرو مجبوریم از پالسهای (DP) استفاده نماییم. و برای اینکه مقاومت خروجی عناصر گیت‌های قبل در مدار زمانی اثر نداشته باشند از یک دیود که در جهت معکوس قرار می‌گیرد استفاده می‌نماییم. در نتیجه مدار زمانی مطابق شکل (۲۴) خواهد شد. دیاگرام زمانی ترسیم شده در زیر این شکل را چونگی ایجاد تأخیر زمانی ۲۰۰ms را نشان می‌دهد.

با این روش مدار لوجیک کنترل ورود پالس‌ها مطابق شکل (۲۵) خواهد گردید.



شکل ۲۵ - مدار لوجیک کنترل ورود پالس به شمارنده

مدار کامل دوم قطع صفر

با توجه به تغییر مدار زمانی، یک IC منواستابل با خازن و مقاومت مربوطه را برداشته و بجای آن یک گیت «ناند» یک دیود و یک خازن استفاده کرده‌ایم. و این عمل یعنی صرفه‌جویی باندازه تقریباً یک IC که در حدود ۲۰۰ تا ۳۰۰ ریال قیمت آن می‌باشد و خوب میدانیم از نظر یک وسیله که ۲۰۰۰ تا ۳۰۰۰ ریال هزینه ساخت آن می‌باشد، این صرفه‌جویی کاملاً قابل توجه می‌باشد.

با توجه به زمان ۲۰۰ms تأمل برای اطمینان از اتمام پالسهای رقم اول، دقت عمل کار مدار به سرعت‌های حدود ۲PPS پیش خواهد رفت و روش محاسبه باینطریق است که زمان قطع پالس ۴

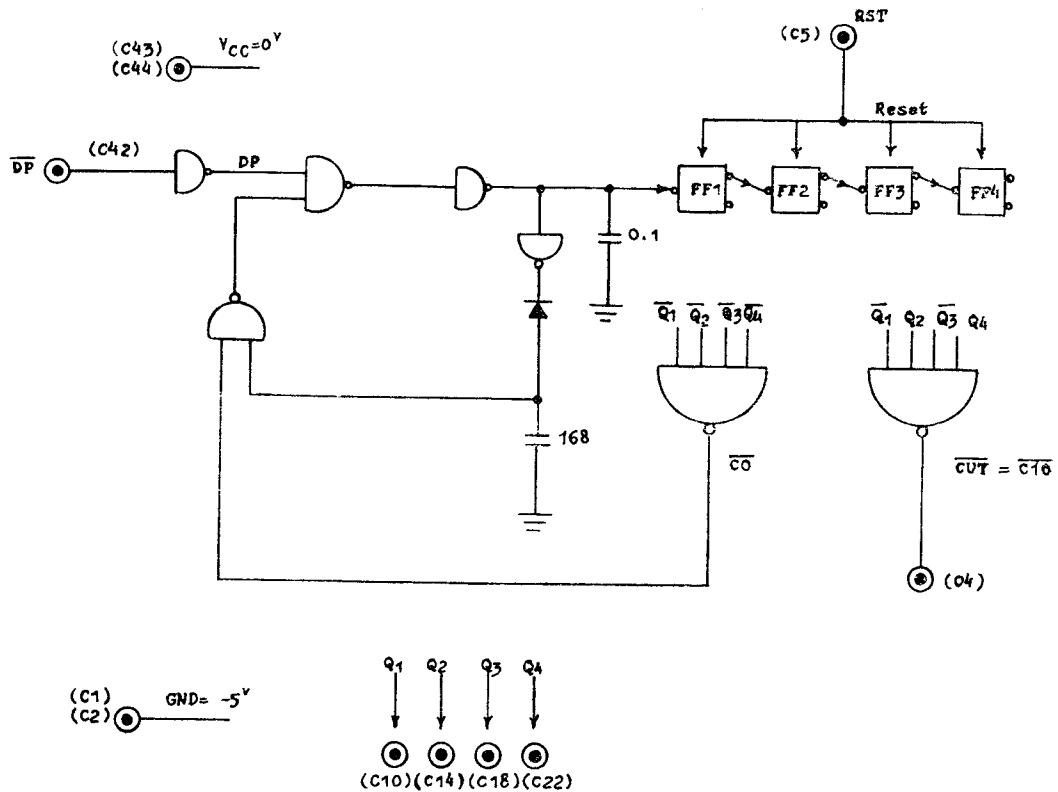
میلی‌ثانیه است و اگر بخواهد در مورد پالسهای دقیق $\left(\frac{60 \text{ ms}}{40 \text{ ms}}\right)$ به ۲ میلی‌ثانیه برسد:

$$40 \times \frac{10 \text{ PPS}}{\text{minimum speed}} = 200 \text{ ms}$$

$$\text{minimum speed} = \frac{40 \times 10}{200} = 2 \text{ PPS}$$

حد بالائی پالسها نیز خیلی وسیع است . تنها محدودیتی که در این جهت پیش میآید وجود یکسری خازن در درجه ورودی شمارنده میباشد که برای جلوگیری از نویز واغتشاشات الکتریکی حاصل از مدارهای تلفنی بکار رفته اند . این خازن ها علاوه بر جلوگیری از نویز پالس های خیلی سریع (بیش از ۲۰ PPS) را حذف میکنند که از نظر سیستم موجود کاملاً رضایت بخش میباشد .

اتصالات لوژیک مدار دوم مطابق شکل (۲۶) و مدارهای فرمان آن با قبل هیچگونه تفاوتی نخواهد داشت . (شکلهای ۲۱ و ۲۲) .



شکل ۲۶ — مدار لوژیک دستگاه قطع صفر

مصرف مدار در حالت کار ۷۰ تا ۶۵ میلی آمپر یعنی در حدود ۳ وات می باشد .

معرفی مدار سوم

محل نصب : روی خط تلفن در منزل یا اداره
روش کار : عبور پالسهای رقم اول برای شمارش
نوع مدار : نیمه الکترونیک (یک رله برای قطع) و تمام الکترونیک
پالسهای مجاز : PPS تا ۲۰

مدار سوم جهت استفاده در خط مشترک (منزل ، اداره یا بین راه) طرح شده است . این مدار هر قدر به تلفن مشترک نزدیکتر باشد بهتر و دقیق تر کار میکند . برای پیاده کردن این طرح دو مسأله مییابستی حل و بحث میگردید . این دو مسأله عبارت بودند از :

(۱) تغییر در پیچ و ورودی برای اینکه بتواند از تغییرات فشاری که بین دوسیم a و b ایجاد میشود استفاده کرد و DP را بسازد .

(۲) مدار برگشت و مراقبت اجباراً تغییر میکرده ، زیرا استفاده از کنتاکت های دوره R و T امکان پذیر نبوده است .

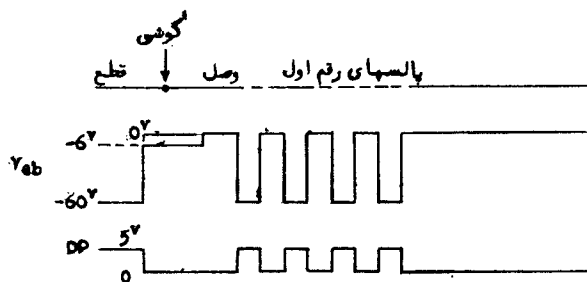
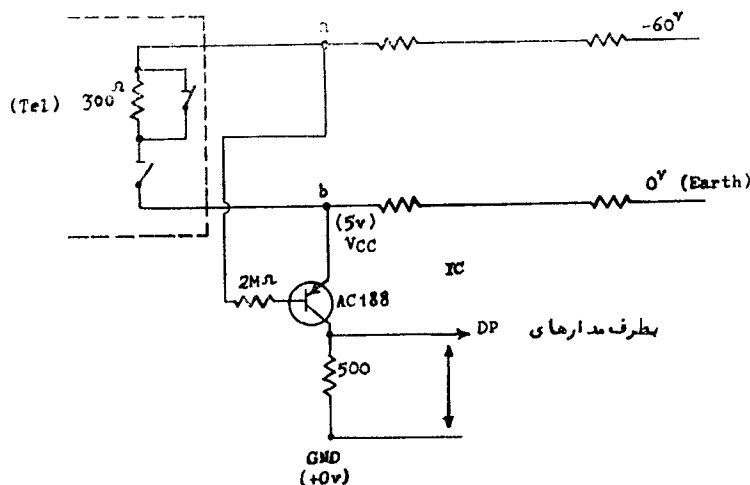
مدار سوم طرحی است جوابگوی خواست عموم مشترکین ، خصوصاً ادارات و شرکت ها که بعلت محدودیت های مالی جهت پرداخت هزینه های زیاد مکالمات تلفنی احتیاج به جلوگیری از ارتباط غیر لازم کارمندان باشهرستان ها دارند . این گونه وسائل در بازار زیاد ساخته شده و غالباً دارای عیوبی می باشند که تولید ناراحتی های زیادی برای شرکت مخابرات و مشترک می نماید . از اینرو سعی شده که این مدار آن عیوب را نداشته باشد .

دریچه ورودی

دریچه ورودی در این حالت از فشار بین دوسیم a و b استفاده میکند ، بین این دوسیم سه حالت مختلف دارد . در حالت قطع این فشار ۶۰V میباشد . وقتی گوشی برداشته شود این فشار بسته به طول خط به حدود ۱۰ تا ۴ ولت می افتد و وقتی شماره گیری میکنیم فشار بین دوخط یا صفر ولت است و یا ۴ ولت و چون با مدارهای لوجیک سر و کار داریم فقط دو حالت قطع و وصل باید تمیز داده شود و این وظیفه دریچه دریچه ورودی است تا که حالت وصل و قطع را بصورت پالسهای DP به شمارنده برساند .

شکل (۲۷) ترانزیستور دریچه ورودی و نحوه اتصال مدار به خط تلفن را نشان میدهد . در اینجا فشار مثبت مدارهای IC (Vcc) بهسیم b متصل شده است مقاومت موازی مدار بین دوسیم a و b قدری

بیشتر از $2M\Omega$ بوده و مصرف خیلی کمی را برای خط تلفن ایجاد میکند. در شکل (۲۷) دیاگرام ایجاد پالسهای PD نشان داده شده است.



شکل ۲۷ - قسمت ترانزیستوری در پیچه ورودی در مدار سوم و دیاگرام زمانی پالسها

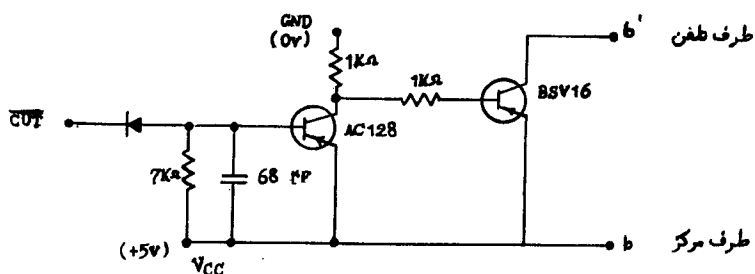
مدار قطع

پیش از رجوع به مدار برگشت و مراقبت توجه به تغییری که در مدار قطع تمام الکترونیکی ایجاد شده است می‌نمائیم. این مدار با جابجائی نقطه اتصال مدار و نیز تغییر اتصال فشار مدارهای IC و فشار مرکز تلفن قدری تغییر کرده است. در این مدار بجای ترانزیستور قدرت که مشخصات خوبی برای قطع و وصل ندارد از یک ترانزیستور فشار بالای زیمس (BSV16-6) استفاده شده است.

شکل (۲۸) مدار قطع تمام الکترونیکی را نشان میدهد. قطع با رله هیچگونه تفاوتی با مدارهای دیگر ندارد. فقط در تمام موارد باید از خازنهای تأخیر دهنده استفاده شود زیرا، در این مدارها فرمان برگشت مدت خیلی کوتاهی پس از قطع بوجود میآید و این عمل موجب توقف فرمان قطع یعنی اتصال مجدد خط بوضع اولیه میگردد. با توجه باینکه این زمان خیلی کوتاه است، سلکتورهای مرکز فرصت آزاد شدن پیدا نکرده‌اند و عمل قطع در واقع انجام نشده است. از اینرو یک خازن تأخیر دهنده موازی با رله باید استفاده کرد. در شکل (۲۸) مدار تمام الکترونیکی نیز خازن ۶۸ میکروفاراد موازی با مقاومت $7K\Omega$ که به یک دیود

متصل اند عمل تأخیر زمانی را انجام می دهند که با ایجاد فرمان قطع cut ، پالس منفی از دیود عبور کرده و خازن در حالت منفی شارژ می شود ، پس از لحظه ای که مدار قطع شد فرمان cut نیز حذف خواهد شد ولی دیود جلوی تخلیه شدن خازن را میگیرد تا کم کم در بین ترانزیستور و مقاومت $7\text{K}\Omega$ تخلیه شود و زمان لازم برای قطع ارتباط کامل را بسازد .

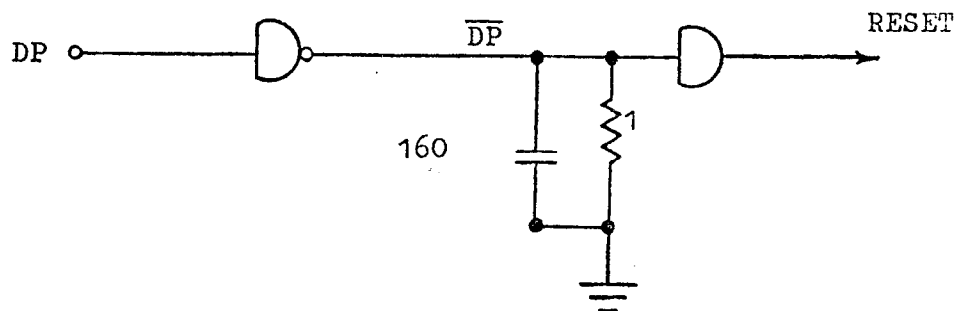
(۳۰۰ تا ۵۰۰ ms)



شکل ۲۸ - مدار ترانزیستورهای قطع تمام الکترونیکی

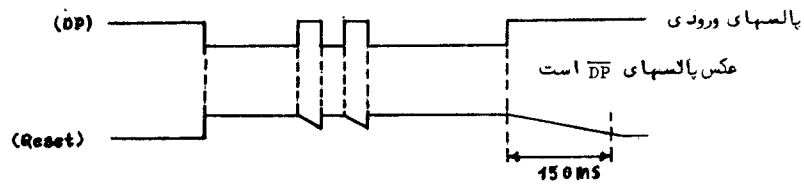
مدار برگشت

در اینجا نیز از مدارهای دیود و خازن و تقویت dc جهت ایجاد فرمان برگشت استفاده شده است . فرمان برگشت (Reset) باید بهنگامی به شمارنده داده شود که با گذاشتن گوشی و یا ایجاد فرمان قطع پس از نمره گیری راه دور جریان خط تلفن صفر می شود . تنها عاملی که ما را مجبور با استفاده از مدارهای زمانی میکند وجود قطع کوتاه مدت (۶۰ ms) پالس های نمره گیری میباشد . برای این منظور پالس های \overline{DP} را از یک دیود «فوروارد» به یک خازن ۱ میکروفارادی موازی با مقاومت یک کیلو اهمی می نمایم که سرهای دیگر خازن و مقاومت به زمین مدارهای IC متصل بوده و طرف مثبت به ورودی یک مدار «آند» بسته می شود . تا زمانی که \overline{DP} صفرولت است خروجی «آند» نیز صفر میباشد و این حالتی است که گوشی روی تلفن می باشد حال اگر گوشی را برداریم بلافاصله از دیود جریان عبور کرده و خازن شارژ میشود و فرمان برگشت فشار بالا (تقریباً ۳ ولت) را بخود خواهد گرفت . شمارنده میتواند تعداد پالس ها را بشمارد . شکل (۲۹) مدار برگشت و شکل (۳۰) دیاگرام زمانی ایجاد فرمان برگشت را نشان میدهد . مطابق این شکل وقتی گوشی



شکل ۲۹ - مدار برگشت

روی تلفن میباشد ، یک فرمان صفر ماندن همیشگی به شمارنده داده میشود . وقتیکه گوشی را برداریم این فرمان نیز از شمارنده برداشته میشود و شمارنده میتواند شمارش خود را انجام دهد .

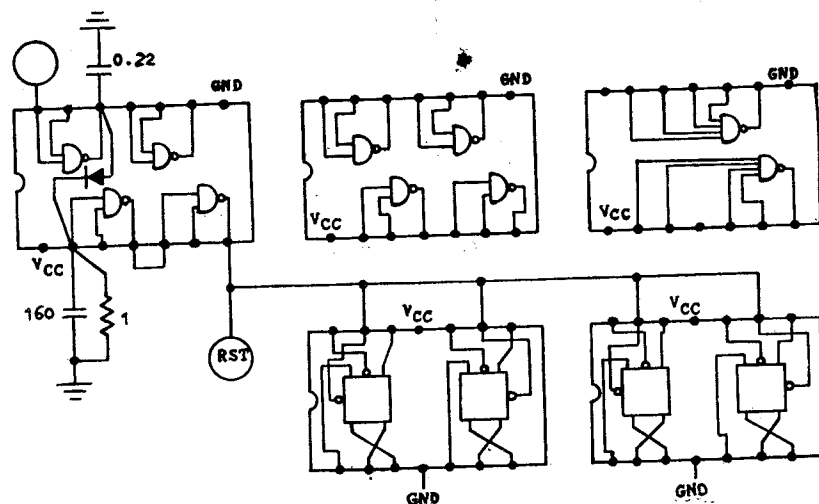


شکل ۳۰ - دیاگرام زمانی ایجاد فرمان برگشت

زمان تأخیر برای این مدار در پانسهای استاندارد ۶ میلی ثانیه است و اگر شرایط بدتر را در نظر بگیریم این زمان به ۸۰ تا ۱۰۰ میلی ثانیه میرسد و با بکار بردن ضریب اطمینان ۱۰۰ این زمان ۱۰۰ میلی ثانیه خواهد شد ، تا پالسهای نمره گیری فرمان برگشت ایجاد نکنند . از انتخاب زیادتر زمان تأخیر نیز امتناع می شود زیرا این زمان باید از زمان لازم برای ریزش سلکتورهای مرکز تلفن کمتر باشد . یعنی وقتی پس از مکالمه ای گوشی را گذاشتیم و بلافاصله برای نمره گیری بعدی آنرا برداشتیم قبل از آزاد شدن سلکتورهای فرمان برگشت به شمارنده رسیده باشد ، تا مدار آمادگی پذیرش پالسهای نمره گیری را داشته باشد .

اتصالات کامل مدار سوم قطع صفر

مدار سوم از نظر اتصالات لوجیکی (عناصر IC) تنها در مدار برگشت با قبلی ها تفاوت دارد ،



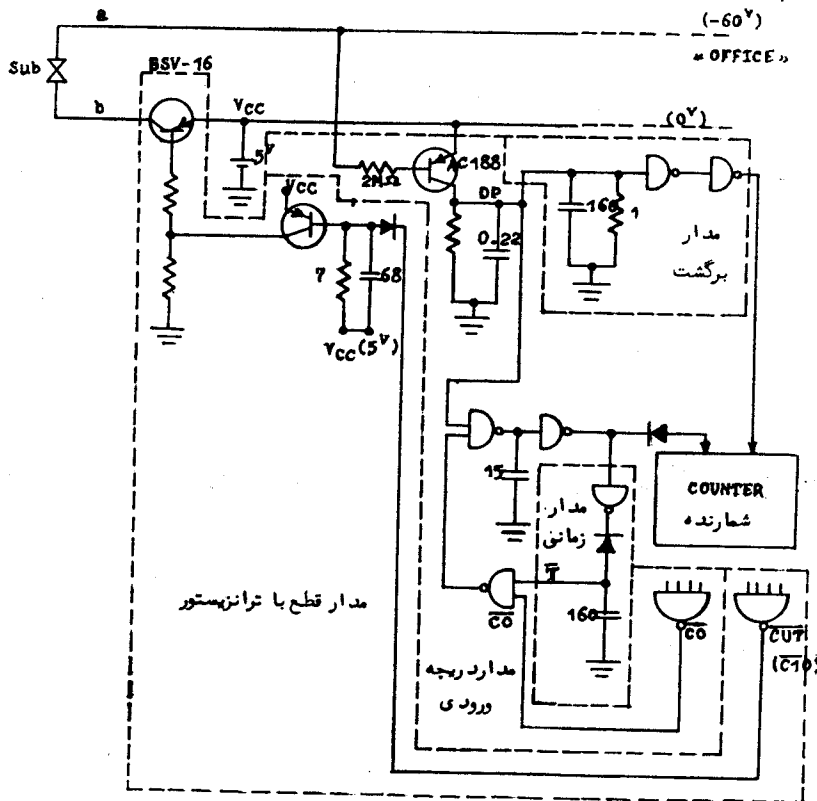
شکل ۳۱ - قسمتی از اتصالات مدارهای IC که فرمان برگشت (Reset) را

برای شمارنده می سازند

«مقاومت ها به کیلو اهم

»خازن ها به میکرو فاراد»

از این و در شکل (۳۱) فقط اتصالات لوجیکی مدار برگشت (Reset) نشان داده میشود . شکل (۳۲) اتصالات کامل مدار سوم قطع صفر اول را نشان می دهد . در این شکل قسمت های مختلف مدار را می توان از روی خط چین هایی که کشیده شده است از یکدیگر تمیز داد . جدول (۶) عناصر مصرف شده در این مدار را نشان می دهد .



شکل ۳۲ - دیاگرام کامل مدار دوم قطع سوم
 «مقاومتها به کیلو اهم»
 «خازن ها به میکروفاراد»

جدول ۶ - عناصر مدار سوم

ردیف	کدش ناسائی	نام	استفاده شده در مدار	تعداد
۱	WSL1231	Dual F.F.	CNT	۲
۲	WSL1230	Dual 4 - IN NAND	GTC, CUT	۱
۳	MSL1201	Quatre 2 - IN NAND	GTC, PRC, TWC	۲
۴	AC 103	Trnsisrotr	CUT, GTC	۲
۵	Ac 127	Transistor	GTC	۳
۶		Relay 5V, 20mA	Power Circuit Gut	۲
۷		Diodes, Capacitors, Resistors		۲۰

معرفی مدار چهارم

محل نصب : در هر نقطه ای از خط تلفن

روش کار : شمارش پالسهای رقم اول

نوع مدار : تمام الکترونیک یا یک رله برای قطع

پالسهای مجاز : PPS ۰ - PPS ۲۰

طول خط مجاز : Km ۷۰ - ۰

مدار چهارم قدسی در راه بهبود این وسیله برمیخیزد که از نظر تکنیکی بسیار جالب توجه است است . در مدار قبلی فشار مورد استفاده در پیچ و ورودی از دوسیم a و b خط تلفن تأمین میشد ولی اشکال کار

در اینست که با وجود مقاومت خیلی زیاد اتصال این سیم به بیس ترانزیستور (۲ مگا اهم با اضافه مقاومت بیس ترانزیستور) یک کشش جریان دائمی حدود $30 \mu A$ یعنی $2 m Watts$ مصرف از خط تلفن خواهد داشت. این مصرف از نظر اینکه در تمام مدت شبانه روز (غیر از اوقات استفاده از خط تلفن) وجود دارد، مصرف قابل توجهی را برای سراز تلفنی بوجود میآورد و مسلماً شرکت مخابرات اجازه استفاده از چنین مدارهایی را نخواهد داد. از اینرو در این مدار از عبور جریان از خط بهنگام استفاده از تلفن برای در پیچه ورودی استفاده می شود. مدار چهارم از نظر ساختمان لوجیکی مدارهای IC هیچگونه تفاوتی با مدار سوم نخواهد داشت. از اینرو فقط در پیچه ورودی را شرح خواهیم داد.

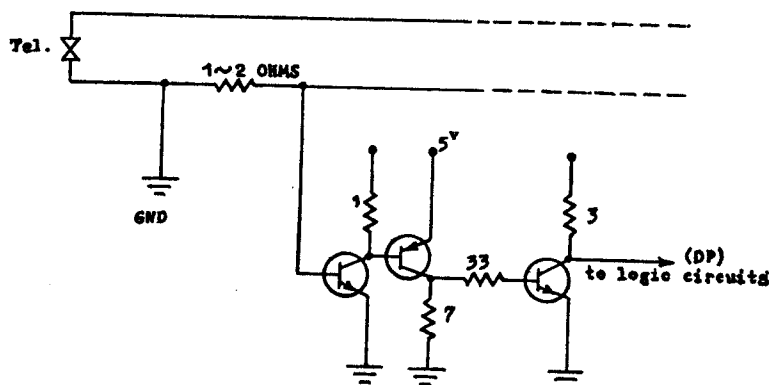
علاوه بر مدار اصلی، مدارهای فرعی نظیر منبع تغذیه و رله های قطع مصرف در مواردی که از خط استفاده نمیشود و نیز استفاده از باطری در مواقعی که برقی تأمین کننده نیروی مصرفی قطع بشود شرح داده خواهد شد.

در پیچه ورودی

استفاده کردن از این مدار دومیّت بر مدار قبلی دارد که یکی عدم کشیدن جریان از خط تلفن و دیگر عدم محدودیت در نصب مدار روی خط که اجباری ندارد درست روی تلفن و یا در مرکز تلفن قرار گیرد.

برای ساختن پالسهای ورودی DP مورد استفاده مدارهای کنترل، یک مقاومت خیلی کوچک تا دو اهم در مسیر جریان خط میگذاریم و توسط دو سه طبقه تقویت کننده جریان مستقیم، پالسهای مناسب مدارهای کنترل کننده لوجیک بدست میآید.

شکل (۳۳) مدار در پیچه ورودی ونحوه ساختن پالسهای DP را نشان می دهد.



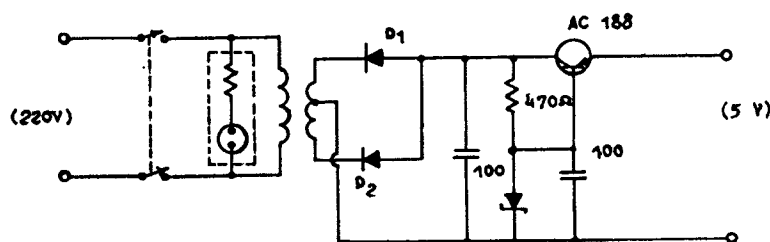
شکل ۳۳ - مدار در پیچه ورودی استفاده از مقاومت سری در خط تلفن

منبع تغذیه

در مدارها مسأله زمین کردن یا اتصال منبع تغذیه به ولتی مدارهای لوچیک به خط پیش می آید جز در یکی دومی نمیتوان از باطری های مرکز تلفن استفاده کرد و لذا احتیاج به منبع تغذیه جداست که اتصال بخصوصی نسبت به خط تلفن برای آنها اجرا شده باشد. مدارهای IC احتیاج به یک فشار ثابت دارند. همه با ولت کار میکنند و حدتغییرات مجاز فشار برای بعضی ۱ درصد و برای بعضی دیگر ۰ درصد میباشد، لذا برای اینکه پارامتر قابلیت اطمینان کار آنها کم نشود باید در تمام مراحل کار و تغییرات جریان مدار فشار دوسر منبع تغذیه از این حدود مجاز خارج نشود.

مدارهای کنترل IC در تمام طرح های این گزارش مصرف تقریباً ثابتی را از خود نشان میدهند که در حدود $70 \sim 60 \text{ mA}$ می باشد. از اینرو فقط میماند چند مدار ترانزیستورها هم مصرف بالائی نخواهند داشت لذا فقط رله ها هستند که تغییرات مصرف را بوجود میآورند. در مورد رله قطع، چون پس از رسیدن فرمان قطع به ترانزیستور مربوطه، رله بحالت کار درسیاید و حساسیتی روی تغییرات فشار نخواهد داشت. از اینرو باقی می ماند مدارهای کمکی که اگر از آنها استفاده نشود یک مصرف دائمی کمتر از 100 میلی آمپر برای منبع تغذیه وجود دارد. اگر مدارهای کمکی استفاده گردد در حالت کار مصرف 14 میلی آمپر برای منبع تغذیه وجود دارد و باید منبع تغذیه را برای این جریان طرح کرد که در ردیف $70 \text{ mA} \sim 140 \text{ mA}$ تغییرات فشار خیلی کم و در داخل محدودیت مجاز کار مدارهای IC باشد.

شکل (۳۴) مدار منبع تغذیه طرح شده را نشان میدهد. این مدار برای تا 100 میلی آمپر جریان طرح شده است و تغییرات فشار بی بار تا بارگیری کامل کمتر از ۰ درصد می باشد. برای اینکه بتوان تا 14 میلی آمپر جریان تأمین شود، باید از دیودهای با مقاومت کمتر استفاده و مقاومت ترانزیستور تنظیم نیز تغییر داده شود.



شکل ۳۴ - مدار منبع تغذیه تنظیم شده مدارهای قطع صفر

«مقاومت ها به کیلو اهم»

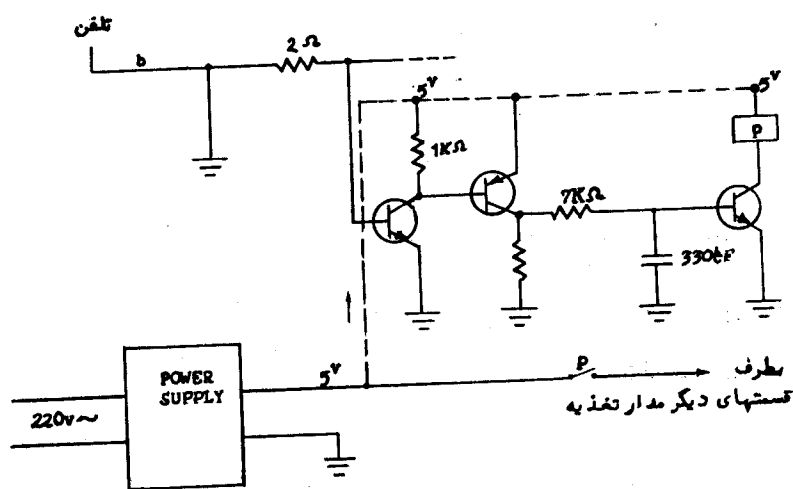
«خازنها به میکروفاراد»

مدار قطع مصرف دائمی

مدارهای کنترل کننده IC و ترانزیستورهای مربوطه یک مصرف دائمی دارند که از منبع تغذیه تأمین میشود. البته این مصرف از نظر کار مدارها اشکالی ایجاد نمی کند ولی یک تلف انرژی دائمی و مصرف برق را ایجاد خواهد کرد. که اگر استفاده از خط تلفن کم باشد، این مصرف قابل توجه خواهد بود. اگر مصرف دائمی مدار را ۸۰ میلی آمپر بگیریم و یک ضریب ۱۲۰ نیز برای یکسوسازی و ترانسفوماتور بحساب آوریم مصرف یکماهه این مدارها عبارت خواهد بود از:

$$\frac{120 \times 80 \text{ mA} \times 0.5 \text{ V} \times 30 \times 24 \times 3600}{1000 \times 24} = 0.0 \text{ کیلووات ساعت}$$

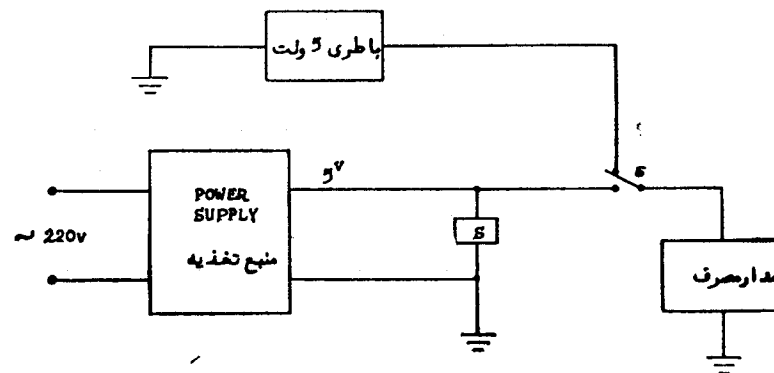
که هرماه تقریباً ۱۰ ریال هزینه مصرف برق مدار خواهد بود و خیلی زیاد است از اینرو مطابق شکل (۳۰) از خروجی ترانزیستور دومی که DP را میسازد برای فرمان یک ترانزیستور رله ای را بکار می اندازد استفاده می شود. در این حالت وقتی که از خط تلفن استفاده نمیشود رله P قطع بوده و کنتاکت مربوطه اش ارتباط مصرفی قسمت های دیگر مدار را قطع خواهد کرد. مصرف در موقع رله P در حدود ۱۲ mA است که در مقایسه با مصرف دائمی یک هفته است، یعنی هزینه ای در حدود ۳ ریال در ماه را نشان میدهد. قتی که گوشی برداشته شود بلافاصله خازن ۳۳ میکروفارادی شارژ شده و رله P هم بکار می افتد و سبب بکار افتادن تمام قسمت های مدار خواهد گردید.



شکل ۳۰ - مدار رله قطع مصرف وقتیکه از خط استفاده نمی شود

باطری اضطراری

برای اینکه کار مدار در مواقع خاموشی برق مختل نشود لازم است باطری یدکی برای وسیله قطع صفر در نظر گرفته شود. یک روش اتصال باطری کمکی به مدار بهنگام قطع قدرت مطابق شکل (۳۶) استفاده کردن از یک رله S می باشد. تا زمانی که برق شهر قطع نشده است و منبع تغذیه فشار ولتی ایجاد میکند، رله S کار کرده و کنتاکت تبدیل S مدار باطری را قطع و مدار منبع تغذیه را به مدار مصرف وصل می کند، در مواقع اضطراری که برق شهر قطع شود، رله S از کار افتاده و کنتاکت S مدار مصرف را به باطری ها متصل متصل میسازد و کار مدار مختل نخواهد شد.



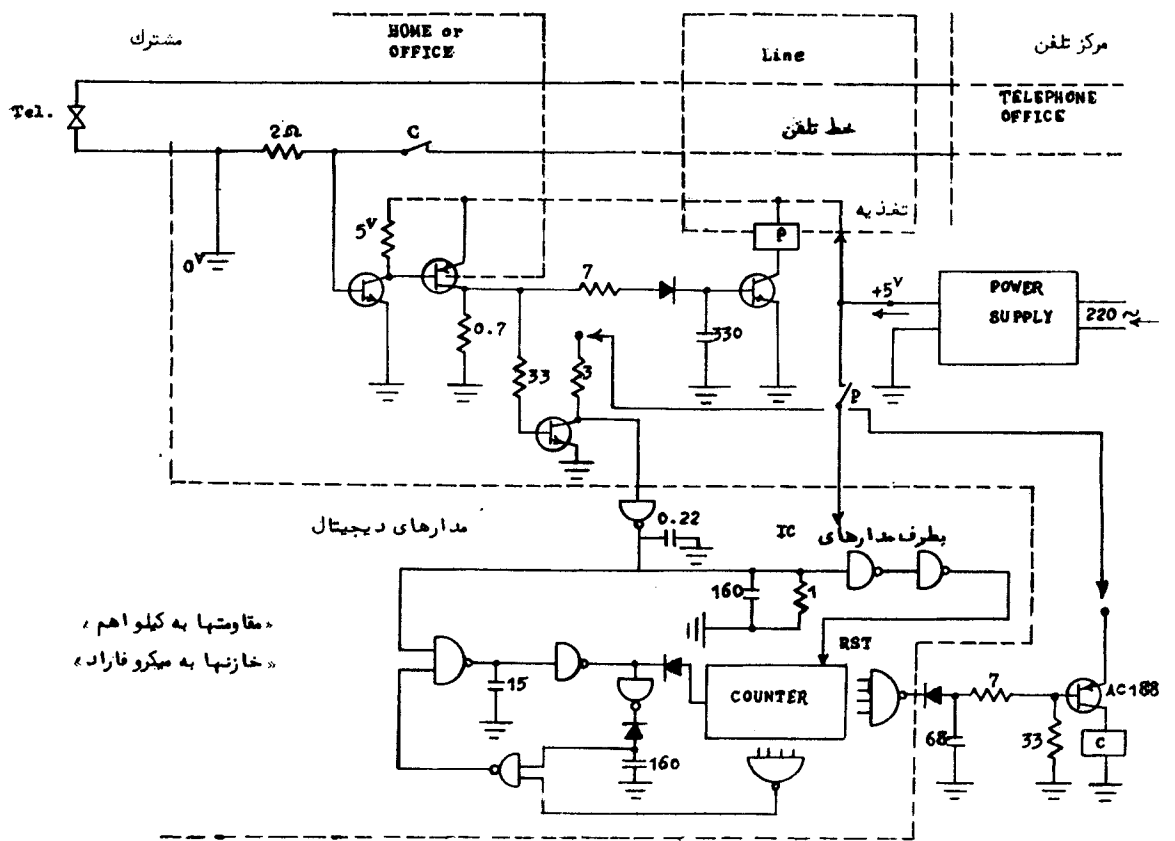
شکل ۳۶ - مدار استفاده از باطری یدکی جهت مواقع اضطراری قطع برق شهر

مدار کامل چهارم قطع صفر

نمودار کامل مدار چهارم مطابق شکل (۳۷) می باشد. عناصر استفاده شده در این مدار مطابق جدول (۷) می باشد. با اتمام این مدار، قسمتی از پروژه قطع صفر PD۳۱ که روش پالسها در آن اجرا میگردد پایان میرسد. افت فشار در این مدار برای مقاومت حداکثر 2Ω برای وقتی که مقاومت کابل و تلفن صفر باشد از نظر جریان مستقیم ۰.۸ ر. ولت و از نظر جریان متناوب ۰.۳ ر. درصد خواهد بود.

جدول ۷- عناصر مدار چهارم (غیر از منبع تغذیه)

ردیف	کد شناسی	نام و مشخصات	استفاده شده در مدار	تعداد
۱	MS 1231	Dual F.F.	CNT	۲
۲	MS L1203	Dual 4-IN NAND	GTC , CUT	۱
۳	MSL 1201	Quatre 2-IN NAND	GTC , RRC , TMC	۲
۴	AC 192	Transistor	CUT , GTC	۲
۵	Ac 127	Transistor	GTC	۲
۶		Relay 5V , 20mA	Power Circuit Cut.	۳
۷		Diodes, Capsi- tors, Resistors		۲۰



«مقاومتها به کیلو اهم ،
«خازنها به میکرو فاراد.»

شکل ۳۷ - نمودار کامل مدار چهارم قطع صفر